

et avec la formule du déterminant, $\deg R_Y \leq mn$. On obtient de même $\deg R_X \leq mn$ puis

$$\#Z(A) \cap Z(B) \leq (mn)^2.$$

Pour achever la démonstration, il ne reste plus qu'à affiner la majoration précédente. Dans ce but, on numérote les éléments de $Z(A) \cap Z(B) = \{(x_i, y_i) : i \in \llbracket 1, r \rrbracket\}$ et on pose

$$\mathcal{E} = \left\{ \frac{x_i - x_j}{y_j - y_i} : y_j \neq y_i, i, j \in \llbracket 1, r \rrbracket \right\}.$$

Alors $\#\mathcal{E} < \#k^*$ car k est de cardinal infini et on peut considérer $u \in k^* \setminus \mathcal{E}$. Remarquons le fait suivant :

$$\forall i, j \in \llbracket 1, r \rrbracket : x_i - x_j \neq u(y_j - y_i) \Leftrightarrow x_i + uy_i \neq x_j + uy_j.$$

On effectue alors le changement de variables suivant :

$$\begin{cases} X' = X + uY \\ Y' = Y \end{cases} \quad \begin{cases} \tilde{A}(X', Y') = A(X, Y) \\ \tilde{B}(X', Y') = B(X, Y) \end{cases}.$$

Soit alors la fonction $\varphi : \begin{matrix} Z(A) \cap Z(B) & \rightarrow & Z(\text{Res}_{Y'}(\tilde{A}, \tilde{B})) \\ (x, y) & \mapsto & x + uy \end{matrix}$.

La fonction φ est bien définie car si $(x, y) \in Z(A) \cap Z(B)$, alors $A(x, y) = B(x, y) = 0$ ce qui entraîne $\tilde{A}(x + uy, y) = \tilde{B}(x + uy, y) = 0$ puis $\text{Res}_{Y'}(\tilde{A}, \tilde{B})(x + uy) = 0$. De plus, φ est injective puisque u n'est pas un élément de \mathcal{E} . Ainsi :

$$\#Z(A) \cap Z(B) \leq \#Z(\text{Res}_{Y'}(\tilde{A}, \tilde{B})) \leq \deg \text{Res}_{Y'}(\tilde{A}, \tilde{B}) \leq mn$$

d'après le point précédent, ce qui achève la démonstration. □

Remarques : • Ce développement est une simplification du vrai théorème de Bézout. Si on homogénéise A et B en polynômes homogènes de $\bar{k}[X, Y, T]$, alors si on compte la multiplicité des intersections et les points à l'infini, on a $\#Z(A) \cap Z(B) = mn$.

• Pour trouver les points d'intersections en pratique, on fait comme dans la preuve : on calcule les deux résultants (en X et en Y) et on cherche leurs zéros communs. En faisant cela, on obtient des équations seulement en X ou seulement en Y , d'où le nom de théorie de l'élimination.

Si on veut les points d'intersection à l'infini, il suffit d'homogénéiser les résultants, d'évaluer en " $T = 0$ ", puis de résoudre.

• La condition k infini n'est pas nécessaire. Il suffit de faire la preuve dans \bar{k} qui est infini, puis comme $k \subset \bar{k}$, on a le résultat.

Adapté du travail de Paul Alphonse, Florian Lemonnier et Arnaud Stocker.