

**Leçon 181 - Barycentres dans un espace affine réel de dimension finie, convexité. Applications.**

Cadre : On se place dans un espace affine réel  $E$  de dimension  $n < +\infty$ , et on note  $V$  l'espace vectoriel associé.

**1. Barycentres. —**

1. *Définitions et premières propriétés. —*

- Def : Un système de points pondéré est la donnée de  $d$  couples  $(A_i, \lambda_i) \in E \times \mathbb{R}$  pour  $d \geq 1$ , avec  $\lambda_1 + \dots + \lambda_d \neq 0$ .
- Def : Fonction de Leibniz
- Pro : La fonction de Leibniz est constante ou bijective
- Def : Le barycentre d'un système de points pondérés est un point  $G$  tel que  $\sum_i \lambda_i \overrightarrow{GA_i} = \overrightarrow{0}$ .
- Def : L'isobarycentre de points  $A_1, \dots, A_d$  est le barycentre du système de points pondérés  $(A_i, \frac{1}{d})$ .
- Pro : Le barycentre est homogène, commutatif.
- Pro : Le barycentre est associatif.
- App : Construction d'un barycentre à la règle et au compas
- App : Isobarycentres du triangle (centre de gravité), du tétraèdre (aux 3/4 de chaque segment reliant sommet et centre de gravité de la face opposée), et du parallélogramme.

2. *Liens avec la structure affine. —*

- Def : Soit  $A \subset E$ . Le sous-espace affine engendré par  $A$  est le plus petit sous-espace affine de  $E$  contenant  $A$ .
- Pro : Si  $A$  est non-vide, le sous-espace affine engendré par  $A$ ,  $Aff(A)$ , est l'ensemble des barycentres de  $A$ .
- App : Si  $A$  est la réunion de deux points,  $Aff(A)$  est une droite affine. Si  $A$  est la réunion de trois points non alignés,  $Aff(A)$  est un plan affine.
- Pro :  $F$  est un sous-espace affine ssi  $F$  est stable par barycentration.
- Def : Soient  $E, E'$  des espaces affines sur  $V, V'$ . Une application  $f : E \rightarrow E'$  est une application affine s'il existe  $v_f : V \rightarrow V'$  linéaire telle que  $\forall M \in E, \forall \vec{x} \in V, f(M + \vec{x}) = f(M) + v_f(\vec{x})$ , c-à-d :  $f \circ t_{\vec{x}} = t_{v_f(\vec{x})} \circ f$ .
- Pro : Pour  $E'$  espace affine, une application  $f : E \rightarrow E'$  est affine si et seulement si elle conserve les barycentres.
- App : Si  $f$  est une application affine, alors  $Aff(f(A)) = f(Aff(A))$ .

3. *Repérage. —*

- Def : Une famille de points  $(A_i)_i$  est affinement libre si  $\forall i, A_i$  n'est pas dans l'espace affine engendré par les  $A_j, j \neq i \Leftrightarrow \forall i, A_i$  n'est pas un barycentre des  $A_j, j \neq i \Leftrightarrow$  pour un  $i$ , la famille des  $(\overrightarrow{A_i A_j})_{j \neq i}$  est libre  $\Leftrightarrow$  pour tout  $i$ , la famille des  $(\overrightarrow{A_i A_j})_{j \neq i}$  est libre.

- Def : Une famille de points de  $E$  est un repère affine ssi elle est affinement libre et si  $\overrightarrow{A_0 A_i}_{i>0}$  est une base de  $V$ . On a alors  $E = A_0 + Vect(\{\overrightarrow{A_0 A_i}, i \in \{1, \dots, n\}\})$ .
- Rem : Cette construction est très similaire aux bases d'espaces vectoriel.
- Def : Pour  $\{A_0, \dots, A_n\}$  repère affine de  $E$ , et  $M \in E$ , les coordonnées barycentriques de  $M$  sont un  $(n+1)$ -uplet  $(\lambda_0, \dots, \lambda_n) \in \mathbb{R}^{n+1}$  tel que  $M$  est le barycentre du système de points pondérés  $(A_i, \lambda_i)_i$ .
- On dit que les coordonnées barycentriques de  $M$  sont normalisées si  $\lambda_0 + \dots + \lambda_n = 1$ .
- Pro : Tout point  $M$  admet un unique système de coordonnées barycentriques normalisées.
- Def : Aire algébrique
- Thm/Méthode : Pour  $A, B, C$  base algébrique d'un plan affine, les aires algébriques de  $MBC, MCA, MAB$  forment un système de coordonnées barycentriques de  $M$ .

4. *Applications des barycentres dans un plan affine. —*

- App : Calcul de coordonnées barycentriques de certains points remarquables d'un triangle :
  - i) Centre de gravité/intersection des médianes :  $(1, 1, 1)$
  - ii) Centre du cercle inscrit/intersection des bissectrices :  $(a, b, c)$
  - iii) Centre du cercle circonscrit/intersection des médiatrices :  $(\sin(2\alpha), \sin(2\beta), \sin(2\gamma))$
  - iv) Orthocentre/intersection des hauteurs :  $(\tan(\alpha), \tan(\beta), \tan(\gamma))$
- Def : Pour  $P, Q, R$  trois points alignés, avec  $R, Q$  distincts de  $P$ , on peut définir le rapport de mesures algébrique  $\frac{PR}{PQ}$  comme le seul scalaire vérifiant  $\overrightarrow{PR} = (\frac{PR}{PQ}) \cdot \overrightarrow{PQ}$ .
- Théorème de Ceva : Soient  $A, B, C$  non-alignés et  $D, E, F$  distincts de  $A, B, C$  et respectivement sur  $[BC], [CA], [AB]$ . Alors les droites  $(AD), (BE), (CF)$  sont concourantes ssi  $\frac{DB}{DC} \frac{EC}{EA} \frac{FA}{FB} = -1$ .
- Théorème de Mélanüs : Soient  $A, B, C$  non-alignés et  $D, E, F$  distincts de  $A, B, C$  et respectivement sur  $(BC), (CA), (AB)$ . Alors les points  $D, E, F$  sont contenus dans une droite affine ssi  $\frac{DB}{DC} \frac{EC}{EA} \frac{FA}{FB} = 1$ .
- Def : Conique en coordonnées barycentriques.
- Pro : Par 5 points du plan passe une conique. Elle est unique ssi aucun sous-ensemble de 4 points parmi les 5 n'est aligné.
- **Dev** : (Corollaire du théorème de Pascal) Soient  $A, B, C$  trois points du plan non-alignés. Soient  $M, N$  des points du plan tels que les droites  $(AM), (BM), (CM)$ , coupent respectivement les droites  $(BC), (AC), (AB)$  en des points  $M_A, M_B, M_C$  et que les droites  $(AN), (BN), (CN)$ , coupent respectivement les droites  $(BC), (AC), (AB)$  en des points  $N_A, N_B, N_C$ .

**2. Convexité. —**

1. *Définition. —*

- Def : Pour  $x_1, \dots, x_d \in V, \lambda_1, \dots, \lambda_d \in [0, 1]$  tq  $\lambda_1 + \dots + \lambda_d = 1$ , la combinaison convexe des  $x_1$  avec les  $\lambda_i$  est le vecteur  $\lambda_1 \cdot x_1 + \dots + \lambda_d \cdot x_d$ .

- Def : Une partie  $A$  de  $V$  est étoilée s'il existe  $x \in A$  tel que pour tout  $y \in A$ , toute combinaison convexe de  $x$  et de  $y$  est dans  $A$ .
- Def : une partie  $A$  est convexe ssi pour tous  $x, y \in A$ , toute combinaison convexe de  $x$  et de  $y$  est dans  $A$ , ce qui est équivalent à dire que toute combinaison convexe d'éléments de  $A$  est dans  $A$ .
- Rem : Une partie convexe est étoilée.
- Ex : Pour  $\|\cdot\|$  une norme sur  $V$ , la boule unité de  $V$  pour  $\|\cdot\|$  est convexe.
- Ex :  $\{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \text{ tq } y \geq \exp(x)\}$  est convexe.
- Def : Une partie  $A$  de  $E$  est étoilée si pour un  $M \in E$ ,  $(\overrightarrow{MN})_{N \in A}$  est une partie étoilée de  $V$ .  
Une partie  $A$  de  $E$  est convexe si pour un  $M \in E$ ,  $(\overrightarrow{MN})_{N \in A}$  est une partie convexe de  $V$ .
- Pro : L'image directe et l'image réciproque d'une partie convexe d'un espace affine par une fonction affine sont convexes.

## 2. Enveloppe convexe. —

- Def d'une enveloppe convexe : Plus petit convexe contenant  $A$ . C'est aussi l'ensemble des combinaisons convexes d'éléments de  $A$ .
- L'enveloppe convexe d'un ensemble borné est bornée.
- L'enveloppe convexe d'un ensemble compact est compacte.
- L'enveloppe convexe d'un ouvert est ouverte.
- Contre-ex : L'enveloppe convexe du fermé  $\{(0, 0) \cup \{(x, y) \text{ tq } x > 0, y > 0 \text{ et } y \geq \frac{1}{x}\}\}$  est  $\{(0, 0) \cup \mathbb{R}_+^* \times \mathbb{R}_+^*\}$  qui n'est pas un fermé.
- Théorème de Carathéodory : En dimension  $n$ , l'enveloppe convexe de  $A$  est l'ensemble des combinaisons convexes d'au plus  $n+1$  points de  $A$ .
- Théorème de Gauss-Lucas : Pour  $P$  un polynôme de  $\mathbb{C}[X]$ , l'ensemble des zéros de  $P'$  est dans l'enveloppe convexe des zéros de  $P$ . (Lorsque  $P$  est dans  $\mathbb{R}[X]$  et scindé, le théorème de Rolle nous donne ce résultat)
- **Dev** : L'enveloppe convexe de  $O_n(\mathbb{R})$  est la boule unité fermée de  $M_n(\mathbb{R})$  pour la norme  $\|\cdot\|_2$ .

## 3. Points extrémaux. —

- Def : Point extrémal d'une partie convexe.
- Ex : Les points extrémaux de la boule unité fermée de  $\mathbb{R}^n$ .
- Pro : Une partie convexe  $A$  privée de ses points extrémaux reste convexe.
- Propriété des points extrémaux.
- Théorème de Krein-Milman.

## 4. Projection et séparation. —

- Théorème de projection sur un convexe fermé.
- Théorème de Motzkin : Soit  $C$  une partie de  $V$ . Si pour tout  $x \in E$ , il existe un unique  $y$  de  $C$  tel que  $\|x - y\| = d(x, C)$ , alors la partie  $C$  est un convexe de  $V$ .
- Def : Séparation au sens large. Séparation stricte.

- Théorème de Hahn-Banach géométrique.
- Contre-ex à Hahn-Banach..
- Rem : On démontre le théorème de Krein-Milman avec.

## Références

Mercier (Cours de géométrie)/Ladegaillerie : Barycentres, propriétés. Liens avec les sous-espaces affines. Repères affines, propriétés. Image d'un convexe par une fonction affine.  
 Truffault : Aire algébrique, propriété, exemples. Th de Ceva, Th de Melanius.  
 Tauvel (Géométrie) : Combinaison convexe, partie étoilée, convexe, exemples. Enveloppe convexe, propriétés, exemples, Th de Carathéodory. Th de Gauss-Lucas. Points extrémaux, propriétés, Th de Krein-Milman. Th de Hahn-Banach, exemples.  
 Giorgi : Enveloppe convexe de  $O_n(\mathbb{R})$ .(Dev)  
 Eiden : Corollaire du théorème de Pascal.(Dev)

---

May 21, 2017

Vidal Agniel, École normale supérieure de Rennes