

Espaces vectoriels normés, applications linéaires continues. Exemples.

I. Espaces vectoriels normés

Définition 1: Une norme sur un espace vectoriel E est une application $\| \cdot \| : E \rightarrow \mathbb{R}^+$ telle que :

- $\forall x \in E, \|x\| = 0 \Leftrightarrow x = 0$
- $\forall \lambda \in K (= \mathbb{R} \text{ ou } \mathbb{C}), \forall x \in E, \|\lambda x\| = |\lambda| \|x\|$
- $\forall x, y \in E, \|x + y\| \leq \|x\| + \|y\|$

Exemples: • $E = \mathbb{R}^n, \|x\|_1 = (\sum_{i=1}^n |x_i|)^{1/p}$

• $E = \mathcal{C}^k(K; \mathbb{R}), \|f\|_k = \sum_{j=0}^k \|f^{(j)}\|_\infty$ où $p \in \mathbb{R}$ et K compact.

• $E = \mathcal{C}_0(\mathbb{R}), \|f\|_\infty = \sup_{x \in \mathbb{R}} |f(x)|$

Définition 2: Soit $(E, \| \cdot \|)$ un espace vectoriel normé. On munit E de la topologie liée à la distance $d(x, y) = \|x - y\|$.

Proposition 3: Soit $(E, \| \cdot \|)$ un espace vectoriel normé et soit $X \in E$. Alors :

- X est ouvert si et seulement si $\forall \epsilon > 0, \exists r > 0, B(x, r) = \{y \mid \|y - x\| < r\} \subset X$
- X est fermé si et seulement si toute suite convergente de X a sa limite dans X .

Proposition 4: Soient $(E, \| \cdot \|)$ et $(F, \| \cdot \|)$ deux espaces normés et $f : E \rightarrow F$ linéaire.

- 1) f est continue
- 2) f est continue en 0
- 3) f est bornée sur la boule unité
- 4) f est lipschitzienne.

Définition 5: Soit $\mathcal{L}(E, F)$ l'ensemble des applications linéaires continues f .

Si l'application définie par $\| \|f\| \| = \sup_{x \in E, \|x\| \leq 1} \|f(x)\|$ donne à $\mathcal{L}(E, F)$ une structure d'espace normé.

Norme usuelle: on a alors $\forall f \in \mathcal{L}(E, F), \|f\| \leq \|f\|_1$.

Métriabilité: On munit $E = \mathcal{L}(E, K)$ de la topologie induite de E par la norme usuelle.

Exemples: Pour $E = \mathcal{C}^0([0, 1], \mathbb{C})$ muni de $\| \cdot \|_\infty$, $f \in E \mapsto \int_0^1 f(t) dt \in \mathbb{C}$ est continue.

Pour $E = \mathcal{C}^1([0, 1], \mathbb{C})$ $f \in E \mapsto \int_0^1 f(t) dt \in \mathbb{C}$ est continue pour la norme $\|f\|_1 = \int_0^1 |f(t)| dt + \|f\|_\infty$.

Définition 6: Soient E un \mathbb{R} -et N_1 et N_2 deux normes sur E . On dit que N_1 et N_2 sont équivalentes si il existe $\alpha, \beta > 0$ tels que : $\forall x \in E, \alpha N_1(x) \leq N_2(x) \leq \beta N_1(x)$.

Proposition 7: N_1 et N_2 sont équivalentes si et seulement si elles définissent la même topologie.

II. Cas de la dimension finie

1. Topologie de \mathbb{R}^n

Définition 8: On munit \mathbb{R}^n de la topologie de l'ordre, dont une base d'ouverts est donnée par les intervalles ouverts. \mathbb{R}^n est muni de la topologie produit associée.

Proposition 9: \mathbb{R}^n est compact.

Théorème Weierstrass: Toute suite réelle bornée ~~admet~~ admet une suite extractible convergente.

Corollaire 11: Toute suite de \mathbb{R}^n admet une sous-suite convergente.

Corollaire 12: Ses parties compactes de \mathbb{R}^n sont les fermés bornés.

2. Espaces normés de dimension finie

Proposition 13: Soient E un espace normé de dimension finie, et N et N' deux normes sur E . Alors N et N' sont équivalentes.

Corollaire 14: Tout espace normé de dimension $n \geq 1$ est homéomorphe à \mathbb{R}^n .

Corollaire 15: Sa boule fermée et la boule unité d'un espace normé de dimension finie sont compactes. Un tel espace est localement compact.

Corollaire 16: Un \mathbb{R} -et de dimension finie est complet.

Proposition 17: Un \mathbb{R} -et de dimension finie de dimension finie n d'un espace normé de dimension quelconque est fermé.

Proposition 18: Une application linéaire entre deux espaces normés est continue dès que sa norme est de dimension finie.

Proposition 19: Soit $(E, \| \cdot \|)$ un espace normé de dimension finie, alors $E^* = E^*$ est homéomorphe à E par un isomorphisme linéaire continu.

Remarque: Si l'isomorphisme en question n'est pas unique, et $d(x, y)$ en a pas de caractère.

Théorème 20 (Riesz): Les espaces vectoriels normés localement compacts sont ceux de dimension finie.

II. Espaces de Banach

1. Exemples

Définition 20: Un espace de Banach est un espace vectoriel normé complet.
 normé: en particulier, tout espace normé de dimension finie est de Banach.

Proposition 21: Soit E et F deux espaces normés. Si F est de Banach, $\mathcal{L}(E, F)$ aussi. En particulier, si E est un espace normé, E' est un espace de Banach.

Définition 22: Une algèbre de Banach est une $\mathcal{L}(E, E)$ munie d'une norme d'espace vectoriel telle que $\forall x, y \in E, \|x \cdot y\| \leq \|x\| \|y\|$ pour laquelle E est complet.

Proposition 23: Si E est un espace de Banach, $(\mathcal{L}(E), +, \cdot, \|\cdot\|)$ est une algèbre de Banach.

Proposition 24: Soit $E, \|\cdot\|$ un espace normé. En dit que la série de terme général (a_n) :
 • converge si la suite $(\sum_{k=0}^n a_k)$ converge dans E
 • converge normalement si $\sum_{k=0}^{\infty} \|a_k\| < \infty$

Alors: E est de Banach si toute série normalement convergente converge.

Corollaire 25: Soit E une algèbre de Banach, et soit $\sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n$ une série entière de rayon $R > 0$. Alors si $\|x\| < R$, la série $\sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n$ converge dans E .

Remarque: ceci s'applique en particulier à $\mathcal{L}(E)$ où E est un espace de Banach.

Application 26: Soit E un espace de Banach. $\mathcal{L}(\mathcal{L}(E))$ est ouvert dans $\mathcal{L}(E)$ et

Application 27: Pour tout $f \in \mathcal{L}(E)$, $\exp(f) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{f^n}{n!}$ converge.

Théorème 28 (Cauchy): Soit E un espace de Banach. Une intersection dénombrable denses de E est dense.

Corollaire 29: $\mathcal{G}_1 E = \bigcup_{n \geq 0} F_n$ où F_n est fermé, ou même un F_n est d'intérieur non vide.

Application 30 (Application ouverte): Soit E et F deux espaces de Banach, et soit $f: E \rightarrow F$ linéaire surjective continue. Alors f préserve l'ouvert.

DVT1

Corollaire 31: $\mathcal{G}_1 E$ est F si F est un espace de Banach, et si $f \in \mathcal{L}(E, F)$ est injectif. Alors f^{-1} est continue.

Théorème 32 (Banach-Schauder): Soit E et F deux espaces normés, tels que E est de Banach. Soit $A \subseteq \mathcal{L}(E, F)$. En suppose $(\|g_n\|)_{g \in A}$ bornée pointwise. Alors A est bornée dans $\mathcal{L}(E, F)$, $\|\cdot\|$.

Corollaire 33: Si E est un espace de Banach, une limite simple d'applications linéaires continues sur E est linéaire continue.

2. Exemples et contre-exemples

Proposition 34: $\mathcal{R}[X]$ n'est un espace de Banach pour aucune norme.

Proposition 35: $\mathcal{G}_1 \mathcal{R} = \mathcal{P}$, $\mathcal{P}(\mathcal{R}) = \{f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n \mid \sum_{n=0}^{\infty} |a_n| < \infty\}$ est complet.
 $\mathcal{P}_0(\mathcal{R}) = \{f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n \mid a_n = 0 \text{ à partir de } n=N\}$ muni de $\|\cdot\|_p$ aussi.

Théorème 36: Soit $p, q \geq 1$ tels que $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$ (si $p=1, q=\infty$ et vice versa). Alors si $(a_n) \in \ell_p(\mathcal{R})$ et $(b_n) \in \ell_q(\mathcal{R})$ alors $(a_n b_n) \in \ell_1(\mathcal{R})$ et $\|a_n b_n\|_1 \leq \|a_n\|_p \|b_n\|_q$.

Corollaire 37: Pour $x \in \ell_p(\mathcal{R}^2)$, on a $\varphi_x: \mathcal{G}_1(\mathcal{R}^2) \rightarrow \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n \in \mathcal{R}$. Alors $\varphi_x \in (\ell_p(\mathcal{R}^2))'$ et $x \in \ell_p(\mathcal{R}^2) \mapsto \varphi_x \in (\mathcal{R}^2)'$ est une injection isométrique de $\ell_p(\mathcal{R}^2)$ dans $(\mathcal{R}^2)'$, $\|\cdot\|_p$.

Théorème 38: Cette application est une bijection si $p \neq 1$.
Corollaire 31: $\mathcal{G}_1 \mathcal{P} \neq \mathcal{P}$, il existe un isomorphisme linéaire $\mathcal{P}(\mathcal{R}) \simeq \mathcal{Q}(\mathcal{R})$.

Proposition 33: $\ell_c(\mathcal{R}, \mathcal{R})$, $\|\cdot\|_1$ est complet.

Proposition 40: $\mathcal{G}_1 \mathcal{R} \supset \mathcal{P}$, $(\mathcal{L}(\mathcal{R}, \mathcal{R}), \|\cdot\|_1)$ n'est pas complet.

Proposition 41 (Weierstrass): $\mathcal{R}[X] \rightarrow \mathcal{C}^0([0, 1], \mathcal{R})$ est une injection d'image dense $\mathcal{P} \mapsto (t \mapsto P(t))$ pour les normes $\|\cdot\|_p$.

Corollaire 39: $\mathcal{G}_1 \mathcal{C}^0([0, 1], \mathcal{R}) = \mathcal{C}^0([0, 1], \mathcal{R})$, et si $\forall h > 0, \mathcal{G}_0 \mathcal{G}_1 \mathcal{C}^0([0, 1], \mathcal{R}) = \mathcal{C}^0([0, 1], \mathcal{R})$, alors $\mathcal{G}_0 = \mathcal{C}^0$.

Soit $f \in \mathcal{L}(\mathcal{C}^0, \mathcal{R}) \mapsto (\mathcal{S}_0 f)(t) \in \mathcal{R}^n$ est linéaire continue injective.

DVT 2

III Espaces de Hilbert

Proposition 43: $\mathcal{G}(\langle \cdot, \cdot \rangle)$ est un espace pré-hilbertien, $\|x\|_E = \sqrt{\langle x, x \rangle}$ définit une norme sur E . On dit qu'est un espace de Hilbert si il est complet pour $\| \cdot \|_E$.

Exemples: tout espace euclidien \mathbb{R}^n (\mathbb{C}^n) pour $\langle x, y \rangle = \sum_{i=1}^n x_i y_i$.

Théorème 44: Soit $(E, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ un espace de Hilbert.

Alors $\mathcal{G} : x \in E \mapsto \langle x, \cdot \rangle \in E'$ est une isomorphisme isométrique.

Théorème 45: Soit E un espace de Hilbert, A une partie convexe fermée non vide de E . Alors $\text{dist}(A) = \inf_{a \in A} \|x - a\|$ est atteint en un unique point $p(x)$, caractérisé par $\forall z \in A, \langle x - p(x), z - p(x) \rangle \leq 0$.

Exemple: si A est un \mathbb{R} -espace fermé de E , on retrouve la projection sur A généralisée à A .

Définition: Une famille orthogonale d'un Hilbert E est dite totale si elle engendre un tout espace dense.

Exemples: les suites δ_n ($\delta_n(x) = x_n$) forment une famille orthogonale totale de $\mathcal{C}(\mathbb{N})$. Une base orthonormale d'un espace euclidien est évidemment totale.

Application 47: $\mathcal{G}(\langle \cdot, \cdot \rangle)$ est une famille orthogonale totale, on a $\|x\|_E^2 = \sum_{n \geq 0} \langle x, e_n \rangle^2$ et $x = \sum_{n \geq 0} \langle x, e_n \rangle e_n$.

Remarque: en notant ainsi les familles sera les séries de Fourier.

IV \mathcal{G} via avec la convergence

Proposition 48: Soit A une partie convexe d'un espace normé E .

Alors \mathbb{R} et \mathbb{A} sont convexes.

Définition 49: Soit $X \subset E$ une partie d'un espace vectoriel.

On note $\text{Conv}(X) = \bigcap_{C \text{ convexe}} X \subset E$ est la plus petite partie convexe contenant X .

Proposition 50: Soit K un compact d'un espace normé E . Alors:

- si $\dim(E) < \infty$, $\text{conv}(K)$ est compacte.
- si $\dim(E) = \infty$, $\text{conv}(K)$ est relativement compacte.

Remarque: le premier point constitue le théorème de Carathéodory.

Théorème 51 (Hahn-Banach):

version géométrique: Soient V un espace vectoriel réel $\text{dip} : V \rightarrow \mathbb{R}$ convexe. En supposant δ séparable sur une forme linéaire $\ell \in P$. Alors il existe $\rho \in V'$ telle que $\rho|_V = \delta$ et $\rho \in S_P$.

version géométrique: Soit E un espace vectoriel normé, $C \subset E$ convexe compact, et B un convexe \mathbb{R} -espace disjoint de C . Alors il existe un hyperplan fermé séparant A et B .

Application 52: Les isomorphismes linéaires du théorème 37 n'est pas surjective si $P = 1$. En effet, il existe $\varphi \in (P \setminus 1)$ telle que $\varphi(x, 1) = \lim_{n \rightarrow \infty} x_n$ dès que φ est convexe, et ce ne peut être vraie φ par $y \in \mathbb{R}^2 \setminus \mathbb{R}$.

Définition 53: Soit K est compact convexe de \mathbb{R}^n , symétrique par rapport à 0 et non vide, on note $\gamma(K) = \inf \{k > 0 \mid \text{rea}. K \subset k \cdot B\}$.

Proposition 54: $\gamma(K)$ est une norme sur \mathbb{R}^n .

Corollaire 55: Les boules unitaires fermées de \mathbb{R}^n sont exactement les compacts convexes symétriques par rapport à 0 , de \mathbb{R}^n .