

- References : • FGD Algèbre 3
 • Perrin
 • Audin
 • Serre - Matrices

NOM : PANEL

Prénom : Grégoire

Jury :

Algèbre ← Entourez l'épreuve → Analyse

Sujet choisi : Leçon 160 : Endomorphismes remarquables d'un espace euclidien

Autre sujet :

(1/3)

<p>Soit $(E, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ un espace euclidien de dimension $n \in \mathbb{N}$ muni de son produit scalaire, et de sa norme $\ \cdot\$ associée. On note $\mathcal{L}(E)$ l'ensemble de ses endomorphismes, muni de la norme euclidienne $\ \cdot\$. On note $\mathcal{GL}(E)$ l'ensemble des éléments inversibles de $\mathcal{L}(E)$.</p> <p><u>1.1) Adjoint</u> <u>Prop 1 :</u> $\forall u \in \mathcal{L}(E), \exists ! u^* \in \mathcal{L}(E)$ tel que : $\forall x, y \in E : \langle u(x) y \rangle = \langle x u^*(y) \rangle$</p> <p><u>Def 2 :</u> L'endomorphisme u, muni de u^* est l'adjoint de u.</p> <p><u>Prop 3 :</u> Si H est la matrice de u dans une base orthonormée, alors la matrice de u^* dans la même base est ${}^t H$.</p> <p><u>Prop 4 :</u> $\forall u, v \in \mathcal{L}(E), (uv)^* = v^* u^*$ $u \mapsto u^*$ est linéaire $\forall P \in \mathbb{R}(X), P(u)^* = P(u^*)$ $(u^*)^* = u$ $\ u\ = \ u^*\$</p> <p><u>Prop 5 :</u> \mathcal{L}^1 orthogonal d'un sous-espace propre de u est stable par u^*.</p> <p><u>Def 6 :</u> Soit $u \in \mathcal{L}(E) : u$ symétrique $(=) u = u^*$ u antisymétrique $(=) u^* = -u$ u isométrique $(\Leftrightarrow) u^* u = Id_E$ u normal $(\Leftrightarrow) u^* u = u u^*$</p>	<p><u>1.2) Projecteurs orthogonaux</u> <u>Def 7 :</u> $p \in \mathcal{L}(E)$ est un projecteur orthogonal ssi p projecteur, et $E = \ker(p) \oplus \ker(p - Id_E)$</p> <p><u>Prop 8 :</u> p projecteur, alors sont équivalents : i/ p projecteur orthogonal ii/ p symétrique iii/ $\ p\ \leq 1$ iv/ $\ p\ ^2 = 0$, on $\ p\ = 1$</p> <p><u>Prop 9 :</u> p et q projecteurs orthogonaux, alors sont équivalents : i/ $pq = qp$ ii/ pq est un projecteur iii/ pq est un projecteur orthogonal iv/ Il existe une base orthonormale de diagonalisation commune à p et q</p> <p><u>Application 10 :</u> Soit $u \in \mathcal{L}(E)$ tel que $\ u\ \leq 1$. Alors : $\ker(u - Id_E) \oplus \ker(u + Id_E)$ La matrice $u_p = \frac{1}{2} \sum_{k=0}^p u^k$ converge vers le projecteur orthogonal sur $\ker(u - Id_E)$</p> <p><u>1.3) Symétriques orthogonaux</u> <u>Def 11 :</u> $s \in \mathcal{L}(E)$ est une symétrique orthogonale ssi s symétrique, et $E = \ker(s - Id_E) \oplus \ker(s + Id_E)$</p> <p><u>Prop 12 :</u> s symétrique, alors sont équivalents : i/ s symétrique orthogonal ii/ s symétrique</p>
---	--

Def 13: Soit $S \in GL(E)$ une symétrie orthogonale
 • Si $\dim(Ker(S + Id_E)) = 1$, S est une réflexion
 • Si $\dim(Ker(S + Id_E)) = 2$, S est un retournement

Prop 14: Soit $S \in GL(E)$ une symétrie, alors
 sont équivalentes:
 i) S est une réflexion
 ii) $\exists x \in E \mid \|x\| = 1$, et $S = Id_E - 2P_x$, où
 P_x est la projection orthogonale sur $Vect(x)$ parallèle à $Vect(x)^\perp$.

1.4) Endomorphismes symétriques / auto-symétriques
Def 15: On note $\mathcal{S}(E)$ et $\mathcal{A}(E)$
 les ensembles des endomorphismes symétriques, et
 auto-symétriques de $L(E)$.

Prop 16: On associe $\lambda(E)$ au produit scalaire:
 $(u, v) = Tr(u^t v)$. Alors: $\mathcal{S}(E)$ et
 $\mathcal{A}(E)$ sont des sets de $L(E)$, et:
 $L(E) = \mathcal{S}(E) \oplus \mathcal{A}(E)$

Prop 17: $\dim(\mathcal{S}(E)) = \frac{n(n+1)}{2}$, $\dim(\mathcal{A}(E)) = \frac{n(n-1)}{2}$

Prop 18: $\varphi: E \times E \rightarrow \mathbb{R}$
 $(x, y) \mapsto \langle Ax, y \rangle$, avec $A^t = A$, est
 une forme bilinéaire, symétrique.

Def 19: u est dit positif / négatif / nul si
 défini négatif ssi φ l'est. Les espaces
 engendrés sont notés $\mathcal{P}^+(E), \mathcal{P}^-(E), \mathcal{P}^0(E)$

Prop 20: Les copies sont convexes

Prop 21: $\{u \in L(E) \mid u^2 = u\}$ et $\mathcal{P}^+(E)$
 $\{u \in \mathcal{S}(E) \mid u^2 = I\}$ et $\mathcal{S}^+(E)$

1.5) Isométries
Prop 22: Soit $u \in L(E)$, alors sont équivalents:
 i) u isométrie
 ii) $\forall x, y \in E, \langle u(x), u(y) \rangle = \langle x, y \rangle$
 iii) $\forall x \in E, \|u(x)\| = \|x\|$
 iv) u transforme une base en base

Prop 23: u isométrie $\Leftrightarrow u$ conserve les distances

Prop 24: L'ensemble des isométries est un
 groupe \mathcal{O}_n de matrice $O(E)$ (groupe orthogonal)
 compact

Prop 25: $\det(u) \in \{-1, 1\}$

Ex 26: Les symétries orthogonales sont des
 isométries, mais pas les projections orthogonales

Def 26': $\mathcal{SO}(E) = \{u \in \mathcal{O}(E) \mid \det(u) = +1\}$

Prop 26'': $\mathcal{SO}(E)$ est un SS groupe dérivé de $\mathcal{O}(E)$.

1.6) Endomorphismes inversibles
Prop 27: $\mathcal{P}(E), \mathcal{A}(E), \mathcal{O}(E)$ sont stables
 dans l'ensemble des endomorphismes inversibles

Prop 28: $u \in L(E)$, alors sont équivalentes:
 i) u inversible
 ii) $\forall x, y \in E, \langle u(x), u(y) \rangle = \langle u^t(x), u^t(y) \rangle$
 iii) $\forall x \in E, \|u(x)\| = \|u^t(x)\|$

\rightarrow Dans la partie suivante, on identifie
 les isomorphismes de $L(E)$ à leurs matrices associées
 dans une base \mathcal{B} de E donnée. Par abus,
 si u est une base \mathcal{B} , alors $\det_{\mathcal{B}}(u) = \det_{\mathcal{B}}(u)$

DVP 1

II) Réduction

2.1) Réduction des endomorphismes normés
Prop 29: \mathcal{P} : $H \in M_n(\mathbb{R})$ est normale, alors
 $\exists O$ orthogonale $\forall O^t O = I$ est diagonale
 par blocs, les blocs diagonaux de taille
 $n_i \times n_i$ de la forme $\begin{pmatrix} \lambda_i & & \\ & \lambda_i & \\ & & \ddots \end{pmatrix}$: blocs
 à rotation pas, avec $\lambda_i \neq 0$.

Ex 30: Soit $H \in M_n(\mathbb{R})$ est normale \Leftrightarrow
 $\exists P \in \mathcal{R}[X] \quad H^q \quad \forall 1 \leq q \leq n$

2.2) Réduction des endomorphismes symétriques
 et auto-symétriques
Ex 31: Soit $\mathcal{M} \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$, \mathcal{M} est diagonalisable
 dans une base orthonormale.
Prop 31: $\mathcal{M} \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R}) \Leftrightarrow \exists \lambda \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R}), \lambda \in \mathbb{R}^+$
 $\mathcal{M} \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R}) \Leftrightarrow \exists \lambda \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R}), \lambda \in \mathbb{R}^+$

Prop 32: $\mathcal{M} \in \mathcal{P}^+(\mathbb{R}) \Leftrightarrow \exists \lambda \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$
 $\mathcal{M} \in \mathcal{P}^-(\mathbb{R}) \Leftrightarrow \exists \lambda \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$

Prop 33: Décomposition polar: $\forall M \in GL_n(\mathbb{R})$,
 $\exists A \in \mathcal{P}^+(\mathbb{R}), O \in O_n(\mathbb{R}) \quad M = AO$

Ex 34: Soit $M \in GL_n(\mathbb{R})$, \mathcal{M} est scalaire
 à une matrice N de la forme:
 $M = \begin{pmatrix} \lambda & & & \\ & \lambda & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda \end{pmatrix}$ où $\lambda \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$, m_i s'écrit
 $m_i = \begin{pmatrix} \cos \theta_i & \sin \theta_i \\ -\sin \theta_i & \cos \theta_i \end{pmatrix}$, $\theta_i \in \mathbb{R}$,
 ceux-ci sont uniques à permutation près

2.5) Revisions des isométries

Cor 35: $\exists! O \in O_n(\mathbb{R})$, O est unique
à une matrice O' de la forme :

$$O' = \begin{bmatrix} \varepsilon_1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & \varepsilon_r & \\ & & & 0 \end{bmatrix} \text{ où } \varepsilon_i \in \{1, -1\}, \varepsilon_i \neq 1 \text{ et } r \in \{1, \dots, n\}$$

et $\varepsilon_i = 1$ et $\exists R_{O_i} \in SO_n(\mathbb{R})$ tel que $R_{O_i} \varepsilon_i = O_i$ et $R_{O_i} \varepsilon_i = O_i$ pour $\varepsilon_i = -1$.

Application 36: Classification des isométries du plan et de l'espace

Application 37: exp: $\mathcal{U}(\mathbb{R}) \rightarrow SO_n(\mathbb{R})$ est surjectif.

III) Étude de $O(E)$

3.1) Propriétés topologiques

Def 38: $O^{-1}(E) = O(E) \mid SO(E)$
 $= \{u \in O(E) \mid \det(u) = -1\}$

P 39: $O^{-1}(E)$ n'est pas un groupe

P 40: $\exists! u \in O^{-1}(E)$, alors $O^{-1}(E) = u \cdot SO(E)$

Prop 41: $O(E)$ admet 2 composés connexes: $SO(E)$ et $O^{-1}(E)$.

Prop 42: L'isométrie canonique de $O(E)$ est la boucle ouverte de $O(E)$ (pour III. 11), et $O^{-1}(E)$ est l'ouvert de ses points réfléchissants.

3.2) Propriétés algébriques

Prop 43: $SO(E)$ simple pour $n=3$

P 44: $SO(E)$ non simple pour n pair

P 45: [non énumérés] $SO(E)$ simple pour tout n impair.

P 46: Pour $n \geq 2$, $O(E)$ non commutatif

Prop 47: Pour $n=2$, $SO(E)$ commutatif

Pour $n \geq 2$, $SO(E)$ non commutatif

Prop 48: Pour $E = \mathbb{R}^3$ muni du produit vectoriel, $SO(E) = \{u \in L(E) \mid \forall x, y \in E \text{ on a } u(x) = u(x)u(y)\}$

$(u \neq O_L(E))$

3.3) Généralisations

Prop 49: $O(E)$ équivariant pour la réflexion $\sigma \in O(E)$ est engendré par un gls n réflexions

En 50: Pour $n \geq 3$, $SO(E)$ est engendré par les rotations

Pour $n=2, 3$, $O \in SO(E)$ est engendré par une plus n rotations.

Enoncés: 3.3/ doit être la preuve

preuve de III/