

NOM : ROUHLING

Prénom : Damien

Jury :

Algèbre \leftarrow Entourez l'épreuve \rightarrow Analyse

Sujet choisi : 921: Algorithmes de recherche et structures de données associées

Autre sujet : Réf : Froidenvaux, Cormen, Crochemore, DNR

T - Recherche d'un élément dans une structure linéaire	
1 - Structure non triée	
<p><u>Déf 1:</u> Une liste est la donnée d'une fonction suivant, et d'une tête</p> <p><u>Ex 1:</u> $\boxed{1 \ 4 \ 3}$ est donnée par tête = 1 suivant = $\boxed{4 \ 3}$</p> <p><u>Prop 1:</u> La recherche d'un élément dans une liste de taille n est réalisée en temps $O(n)$, comme suit:</p> <ul style="list-style-type: none"> Entrée : t (tête), suivant, ou à trouver! Sortie : Sous-liste de tête x si elle existe, Nil sinon Algo: <ul style="list-style-type: none"> Si $t = \text{Nil}$ alors Nil Sinon Si $t.x = x$ alors $(t, \text{suivant})$ Sinon Rechercher (Suivant(t), Suivant, x) <p><u>Thm 1:</u> Dans ce pire cas, la recherche dans une table de tailles est en $O(n^2)$ (max; tailles des listes)</p> <p>Si d_{eff} est uniforme, la complexité moyenne pour une table de m listes contenant n éléments :</p> <ul style="list-style-type: none"> d'une recherche négative est $\frac{n}{m}$ d'une recherche positive est $\frac{m-1}{2m} + 1$ 	<p><u>Thm 1:</u> Dans ce pire cas, la recherche dans une table de tailles est en $O(n^2)$ (max; tailles des listes)</p> <p>Si d_{eff} est uniforme, la complexité moyenne pour une table de m listes contenant n éléments :</p> <ul style="list-style-type: none"> d'une recherche négative est $\frac{n}{m}$ d'une recherche positive est $\frac{m-1}{2m} + 1$
2 - Structure triée	
<p><u>Prop 2:</u> La recherche dans un tableau trié</p> <p>On se place dans un tableau trié</p> <p><u>Thm 2:</u> L'algorithme de dichotomie suivant réalise la recherche en temps $O(\log m)$:</p> <ul style="list-style-type: none"> Entrée : x, t (tableau), g et d (bons) Sortie : $i \in \{g, d\}$ tel que $t(i) = x$, $O(\log m)$ Algo: Si $g \leq d$ alors <ul style="list-style-type: none"> $m \leftarrow \lfloor \frac{g+d}{2} \rfloor$ Si $t(x) = m$ alors retourner m Sinon si $x < t(m)$ alors dichot(x, t, g, $m-1$) Sinon dichot(x, t, $m+1$, d) <p><u>Ex 2:</u> $\begin{array}{ c c c c c }\hline & 1 & 2 & 3 & 4 \\ \hline \end{array}$</p> <p><u>Thm 3:</u> Figure 1</p> <p><u>Thm 3:</u> En terme de complexité dans le pire cas, dichot est optimal parmi les algorithmes de recherche par comparaison</p> <p><u>Thm 4:</u> L'algorithme de recherche par interpolation suivant réalise la recherche avec complexité moyenne $O(\log \log m)$:</p> <p><u>Ex 3:</u> $\begin{array}{ c c c c c }\hline & 1 & 2 & 3 & 4 \\ \hline \end{array}$</p> <p><u>Thm 5:</u> La recherche dans un tableau est en $O(n)$.</p> <p><u>Thm 6:</u> Une table de hashage sur un tableau de tête associé à une fonction h donnant l'indice de la case où insérer/rechercher l'élément</p> <p><u>Ex 4:</u> Figure 2</p>	<p><u>Thm 1:</u> Dans ce pire cas, la recherche dans une table de tailles est en $O(n^2)$ (max; tailles des listes)</p> <p>Si d_{eff} est uniforme, la complexité moyenne pour une table de m listes contenant n éléments :</p> <ul style="list-style-type: none"> d'une recherche négative est $\frac{n}{m}$ d'une recherche positive est $\frac{m-1}{2m} + 1$

II - Recherche d'un élément dans une structure non linéaire

1. Graphes

Def 4: Un graphe est la donnée d'un ensemble S de sommets et d'une fonction voisin : $S \rightarrow \text{Liste}(S)$

Ex 5: $\{1, 2, 3\}$ est donné par $S = \{\text{Ex. 3}\}$, $\text{voisin} = \begin{cases} 1 \mapsto & [2, 3] \\ 2 \mapsto & [1, 3] \\ 3 \mapsto & [1, 2] \end{cases}$

Rq 2: Sans plus d'hypothèses sur la structure du graphe, vérifier la présence d'un élément dans un graphe se fait par parcours.

Entrée : x , S , Voisin \rightarrow (cas des départs)

Sortie : vrai si x appartient au graphe

Algô : pour tout $v \in S \setminus \{x\}$

 pour tout $u \in \text{voisin}(v)$

 si $u = x$ alors $v \in \text{voisin}(x)$

 si $u = x$ alors $v \in \text{voisin}(x)$

 pour tout $w \in \text{voisin}(u)$

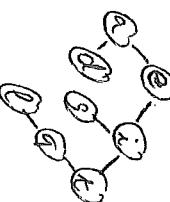
 si $w = x$ alors $v \in \text{voisin}(x)$

 si $w = x$ alors $v \in \text{voisin}(x)$

Gauche et droite à valence dans N , S et S vérifient tous les deux conditions sous forme de racine Gauche(s), Valence(m) < Valence(n) > Valence(l). Un nœud du sous-arbre de racine droite(s), Valence(m) > Valence(l).

Un nœud du sous-arbre de racine droite(s), Valence(m) > Valence(l).

Ex 6:



Développement 1

Thm 5: La recherche dans un arbre binaire de recherche de hauteur n est réalisable en temps $O(n)$. L'opérande de la hauteur d'un arbre binaire de recherche allatoire à n nœuds est $O(\log n)$.

3. Union - Find

Def 6: Une structure d'Union - Find est une structure de données représentant une partition d'un ensemble munie des opérations : « Union(x, y) » : réalise l'union des parties contenant x et y ; « Find(x) » : retourne le représentant de la partie contenant x .

Rq 4: Une partition peut être vue comme un ensemble de classes d'équivalence, où le terme représentant

Ex 7: Les listes munies de la concaténation et de la fonction « dom » forment une structure d'Union - Find.

Thm 7: En utilisant des arbres avec union par rang (Figure 4), et compression de chemin (Figure 4), une série de m opérations pour n éléments est réalisable en temps $O(n \log n)$ où n est une fonction qui croît très lentement ($\log n \leq 4$ pour toute application réalisable)

Def 5: Un arbre binnaire de recherche est la donnée d'un ensemble S de noeuds, d'une racine $r \in S$ et de deux fonctions Valence

III Recherche d'un objet plus complexe

1. Recherche de motif dans un texte

But: Trouver une ou toute les occurrences d'un motif nat de taille m dans un texte txt de taille $n > m$

Réf: Un texte est vu comme un tableau de caractères

Thm 8 (Moris - Pratt): L'algorithme suivant réalise la recherche de motif en temps linéaire :

Entrée : nat, txt, n, m

Sortie : indices de départ des occurrences de nat dans txt

Alg: $i \leftarrow 0, j \leftarrow 0$

Tant que $i \leq m - m$

Tant que $j \leq m - m$ et $\text{nat}[j:i] = \text{txt}[i:j+m]$

$j \leftarrow j + 1$

Si $j = m$ alors afficher

$i, i+j - \text{Bord}(y)$

$y \in \text{motc}(O, \text{Bord}(y))$

on Bord est calculé par:

$i \leftarrow 0, j \leftarrow 0$

Tant que $i \leq m - 1$

Tant que $i+j \leq m$ et $\text{motc}[j:i] = \text{motc}[i+j:m]$

$j \leftarrow j + 1$

Si $\text{Bord}(y) = -1$ alors $\text{Bord}(y) \leftarrow j$

$i \leftarrow i + j - \text{Bord}(y)$

$j \leftarrow \text{motc}(O, \text{Bord}(y))$

Ex 8: Figure 5

Développement 2

Thm 9: La recherche des facteurs de txt à distance d édition de nat au plus k est réalisable en temps $O(kn)$

2. Recherche de preuves en logique du premier ordre

But: Étant donné une formule de la logique du premier ordre, trouver de façon algorithmique une preuve de cette formule.

Réf 7: Un littoral est une formule atomique ou sa négation. Une clause est un ensemble fini de littéraux

Réf 6: Une clause représente la logique universelle de la disjonction de ses éléments

Ex 9: $\{R(x, y), R(y, z)\} \text{ représente } Vx \forall y (R(x, y) \vee R(y, z))$

Déf 8: La méthode de résolution part d'un ensemble de clauses et cherche à aboutir à la clause vide (\neg une contradiction) en utilisant les deux schémas de règles:

$C_1 \vee C_2 \quad C_1 \vee C_2 \quad \delta = \text{negc}(l_1, l_2) \text{ res (résolution)}$

$C_1 \vee l_1 \quad \delta = \text{negc}(l_1, l_2) \text{ contr (contraction)}$

$C_1 \vdash l_1 \quad C_2 \vdash l_2 \quad \delta = \text{negc}(l_1, l_2)$

où $\delta = \text{negc}(l_1, l_2)$ signifie " δ est un négateur le plus général de l_1 et l_2 "

Ex 10: Figure 6

Thm 10: La résolution fournit un algorithme de décision pour le calcul propositionnel

Réf 7: La logique du premier ordre étant inéducible, on l'obtient par un semi-algorithme en général.

Thm 11: Un ensemble de clauses est contradictoire si on peut dériver la clause vide à partir de lui.

Figure 1: Recherche de 5

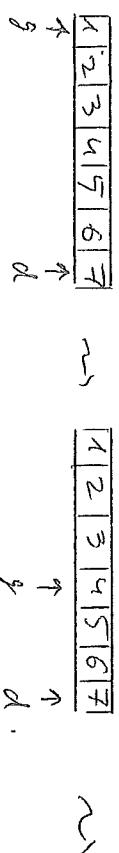


Figure 3: Le nœud est une approximation de la fonction

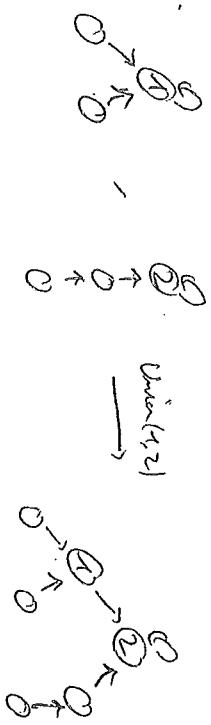


Figure 5: Bondy(i) = $\min_{j \neq i} \text{path}(i, j)$ est un suffisant pourpre de

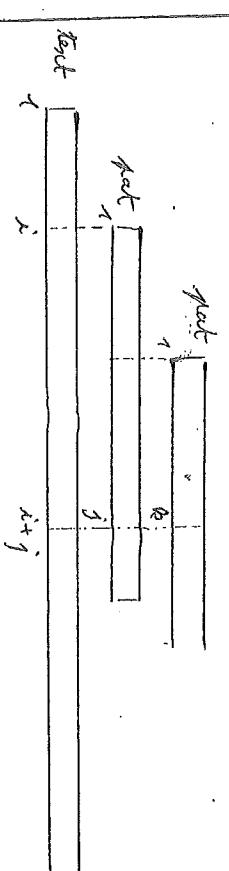


Figure 2: Recherche de 5

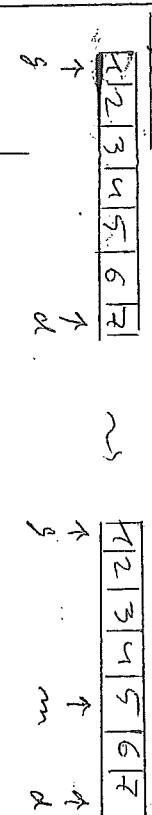


Figure 4: On comprend à chaque appel de find

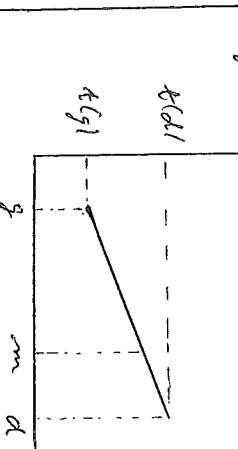


Figure 6: Pour $C_0 = \{ \neg R(x_1, y_1), R(x_2, y_1) \}$, $C_1 = \{ \neg R(x_1, y_1), R(x_2, y_1), \neg R(x_3, y_1) \}$, $C_2 = \{ \neg R(x_1, y_1), R(x_2, y_1), R(x_3, y_1) \}$, $C_3 = \{ \neg R(x_1, y_1), R(x_2, y_1), R(x_3, y_1) \}$. $C_4 = \{ R(x_1, y_1) \}$, $R(x_2, y_1) \}$

