

NOM : ROUHLING

Prénom : Damien

Jury :

Algèbre \leftarrow Entourez l'épreuve \rightarrow Analyse

Sujet choisi : 9.17 - Logique du premier ordre : syntaxe et sémantique

Autre sujet : Réf: DNR, Introduction à la logique

Boulek, les démonstrations et les algorithmes

I Langage du premier ordre, formules et théories

Idee: les termes représentent les objets que l'on étudie. Les formules leurs propriétés et théorèmes sont des hypothèses que l'on fait sur eux.

Déf 1: Un langage est un triplet (C, F, P) où

- C est un ensemble de "constantes"
- F est un ensemble de "symboles de fonction"
- P est un ensemble de "symboles de prédicts"

Ex 1: le langage de la théorie des groupes est $(\{e, \}, \cdot, ^{-1}, \{ \})$ où \cdot et $=$ sont d'ordre 2 et -1 d'ordre 1

Déf 2: On place un ensemble infini V de "variables". L'ensemble des termes $T(L, V)$ est donné par la grammaire $A ::= xc | c (f t v_n \cdot t_m)$ où $xc \in V, c \in C$ et $f \in F$ est d'ordre n.

Ex 2: $xc + y - z$ est un terme qui n'est pas clos car il est en revanche.

Déf 3: l'ensemble des formules du premier ordre est donné par la grammaire :

$$\begin{aligned} A ::= & p(t_1, \dots, t_m) \perp \top \mid \text{And}_2 [A_1 \wedge A_2] \mid \text{Or}_2 [A_1 \vee A_2] \\ & \neg A \mid \exists x A \mid \forall x A \end{aligned}$$

où $xc \in V$, $t_1, \dots, t_m \in T(L, V)$ et $p \in P$ d'ordre n

Ex 3: $\forall xc (xc = xc) \wedge \forall xc (x \neq xc = xc)$

Réf 4: On définit par induction l'ensemble de termes d'une formule :

$\forall (f(t_1, \dots, t_m)) \in \mathcal{F} \quad \exists x \in V \quad \text{variable de tri } 3$

$\forall t (t \in T) \equiv \forall t (t \in T) \equiv \emptyset$

$$\begin{aligned} VL(A_1 \wedge A_2) &\equiv VL(A_1) \cap VL(A_2) \perp \forall x_1 \forall x_2 (x_1 \neq x_2) \equiv VL(A_1) \cup VL(A_2) \\ VL(\neg A) &\equiv VL(f(t_1, \dots, t_m)) \equiv \forall x_1 \dots \forall x_m \end{aligned}$$

Ex 4: $\forall x (x \neq y = y \neq x) \equiv \exists y \exists x$

Déf 5: A est dite clôue si $VL(A) = \emptyset$.

Une variable apparaissant dans A qui n'est pas libre est dite liée.

Et B sont α -équivalent si elles sont syntactiquement identiques modulo renommage des variables liées. On identifiera les formules α -équivalentes.

Ex 5: $\forall y (x \neq y = y \neq x)$ et $\forall y (x \neq y = y \neq x)$ sont α -équivalents mais ne sont pas α -équivalents.

$$\forall y (y \neq x = x \neq y)$$

Déf 6: Si $xc \in VL(A)$, on définit par induction la substitution de xc par t dans A :

$$\begin{aligned} p(t_1, \dots, t_m)[xc := t] &\equiv p(t_1, \dots, t_m) \text{ où pour tout } i \in \{1, \dots, m\} \\ \text{And}_2 [xc := t] &\equiv A_1 [xc := t] \vee A_2 [xc := t] \\ (\text{And}_2 [xc := t]) \equiv h [xc := t] \wedge_2 \text{Ex} := t \\ (\text{And}_2 [xc := t]) \equiv \text{And} [xc := t] \rightarrow A_2 [xc := t] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \neg A [xc := t] &\equiv \neg A [xc := t] \\ (\exists A) [xc := t] &\equiv \exists x [xc := t] \\ (\forall A) [xc := t] &\equiv \forall x [xc := t] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} (\exists y) [xc := t] &\equiv \exists y (A [xc := t] \quad \text{où } y \neq xc \text{ et } y \neq t) \\ (\forall y) [xc := t] &\equiv \forall y (A [xc := t] \quad \text{pas dans } t) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{Ex} := t &\equiv \text{Ex} A \quad \text{Ex} A [xc := t] \equiv \forall x A \\ \text{Ex} A [xc := t] &\equiv \exists x A \quad \text{Ex} A [xc := t] \equiv \forall x A \end{aligned}$$

Réf 5: x y apparaît dans t , on travaillera avec une réécriture α -équivalente de la formule afin d'éviter de capturer les variables de t .

$$\begin{aligned} \text{Ex 6: } & (\forall y (x \neq y = y \neq x)) [xc := e \neq y] \\ & \equiv \forall y ((x \neq y \wedge y \neq x) = e \neq y) \end{aligned}$$

Déf 7: Une théorie est un ensemble de formules closes

Ex 7: théorie des groupes : $\{ \forall x \forall y \forall z (x * y * z = x * y) \wedge (x * y) * z = x * (y * z), \forall x (x * x^{-1} = x \wedge x^{-1} * x = e) \}$

II Interprétations : les modèles

Idée: les modèles sont des contextes liant les termes aux objets, les formules aux propriétés qu'elles expriment.

Ils permettent d'étudier la "véracité" d'une formule vis-à-vis de ce contexte.

Déf 8: On appelle modèle du langage \mathcal{L} la donnée \mathcal{M} de :

- un ensemble \mathcal{M} appelé domaine de \mathcal{M}
- pour tout $c \in C$, $c_M \in \mathcal{M}$
- pour tout $f \in F$ d'arité n , $f_M : \mathcal{M}^n \rightarrow \mathcal{M}$
- pour tout $p \in P$ d'arité n , $p_M \in \mathcal{P}(\mathcal{M}^n)$

Ex 8: théorie des groupes : $\mathcal{M} = (\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}, +_M = \overline{+}, *_M = \text{addition mod } n, *_M^{-1} = \text{multiplication par } -1 \bmod n, *_M^{-1} = \overline{*}, \overline{-})$

Déf 9: On appelle environnement toute fonction $e : V \rightarrow \mathcal{M}$

Déf 10: On définit par induction l'interprétation d'un terme ou d'une formule dans l'environnement e par rapport au modèle

\mathcal{M} :

$$\llbracket c \rrbracket_e^M = c_M \quad \llbracket x \rrbracket_e^M = \text{el}(c) \quad \llbracket f(t_1, \dots, t_n) \rrbracket_e^M = f_M(\llbracket t_1 \rrbracket_e^M, \dots, \llbracket t_n \rrbracket_e^M)$$

$\llbracket A \rrbracket_e^M \in \{0, 1\}$ avec :

$$\llbracket \neg A \rrbracket_e^M = 1 \text{ si } \llbracket A \rrbracket_e^M = 0, \text{ et } \llbracket A \rrbracket_e^M = 0 \text{ si } \llbracket A \rrbracket_e^M = 1$$

$$\llbracket \perp \rrbracket_e^M = 0 \quad \llbracket T \rrbracket_e^M = 1$$

$$\llbracket \exists x A \rrbracket_e^M = 1 \text{ si } \llbracket A \rrbracket_e^M = 1 \text{ ou } \llbracket A \rrbracket_e^M = 0 \text{ et } \llbracket A \rrbracket_e^M = 1$$

$$\llbracket \forall x A \rrbracket_e^M = 1 \text{ si } \llbracket A \rrbracket_e^M = 0 \text{ ou } \llbracket A \rrbracket_e^M = 1$$

$$\llbracket A \rrbracket_e^M \rightarrow \llbracket B \rrbracket_e^M = 1 \text{ si } \llbracket A \rrbracket_e^M = 0 \text{ ou } \llbracket A \rrbracket_e^M \rightarrow \llbracket B \rrbracket_e^M = 1$$

$$\llbracket A \rrbracket_e^M = 1 \text{ si pour tout } a \in M, \llbracket A \rrbracket_{e[a:=a]}^M = 1$$

$$\llbracket \exists x A \rrbracket_e^M = 1 \text{ si pour tout } a \in M \text{ tel que } \llbracket A \rrbracket_{e[x:=a]}^M = 1$$

$$\llbracket \forall x A \rrbracket_e^M = 1 \text{ si } \forall x \llbracket A \rrbracket_{e[x:=\bar{x}]}^M = 1$$

$$\llbracket A \rrbracket_e^M = 1 \text{ si } \forall x \llbracket A \rrbracket_{e[x:=\bar{x}]}^M = 1$$

$$\llbracket A \rrbracket_e^M = 1 \text{ si } \exists x \llbracket A \rrbracket_{e[x:=\bar{x}]}^M = 1$$

$$\llbracket A \rrbracket_e^M = 1 \text{ si } \forall x \exists y \llbracket A \rrbracket_{e[x:=\bar{x}, y:=\bar{y}]}^M = 1$$

$$\llbracket A \rrbracket_e^M = 1 \text{ si } \exists x \forall y \llbracket A \rrbracket_{e[x:=\bar{x}, y:=\bar{y}]}^M = 1$$

$$\llbracket A \rrbracket_e^M = 1 \text{ si } \forall x \forall y \llbracket A \rrbracket_{e[x:=\bar{x}, y:=\bar{y}]}^M = 1$$

$$\llbracket A \rrbracket_e^M = 1 \text{ si } \exists x \exists y \forall z \llbracket A \rrbracket_{e[x:=\bar{x}, y:=\bar{y}, z:=\bar{z}]}^M = 1$$

$$\llbracket A \rrbracket_e^M = 1 \text{ si } \forall x \exists y \forall z \llbracket A \rrbracket_{e[x:=\bar{x}, y:=\bar{y}, z:=\bar{z}]}^M = 1$$

$$\llbracket A \rrbracket_e^M = 1 \text{ si } \exists x \forall y \exists z \llbracket A \rrbracket_{e[x:=\bar{x}, y:=\bar{y}, z:=\bar{z}]}^M = 1$$

$$\llbracket A \rrbracket_e^M = 1 \text{ si } \forall x \exists y \forall z \exists w \llbracket A \rrbracket_{e[x:=\bar{x}, y:=\bar{y}, z:=\bar{z}, w:=\bar{w}]}^M = 1$$

$$\llbracket A \rrbracket_e^M = 1 \text{ si } \exists x \forall y \exists z \forall w \llbracket A \rrbracket_{e[x:=\bar{x}, y:=\bar{y}, z:=\bar{z}, w:=\bar{w}]}^M = 1$$

$$\llbracket A \rrbracket_e^M = 1 \text{ si } \forall x \exists y \forall z \exists w \exists v \llbracket A \rrbracket_{e[x:=\bar{x}, y:=\bar{y}, z:=\bar{z}, w:=\bar{w}, v:=\bar{v}]}^M = 1$$

$$\llbracket A \rrbracket_e^M = 1 \text{ si } \exists x \forall y \exists z \forall w \exists v \llbracket A \rrbracket_{e[x:=\bar{x}, y:=\bar{y}, z:=\bar{z}, w:=\bar{w}, v:=\bar{v}]}^M = 1$$

$$\llbracket A \rrbracket_e^M = 1 \text{ si } \forall x \exists y \forall z \exists w \exists v \exists u \llbracket A \rrbracket_{e[x:=\bar{x}, y:=\bar{y}, z:=\bar{z}, w:=\bar{w}, v:=\bar{v}, u:=\bar{u}]}^M = 1$$

$$\llbracket A \rrbracket_e^M = 1 \text{ si } \exists x \forall y \exists z \forall w \exists v \exists u \llbracket A \rrbracket_{e[x:=\bar{x}, y:=\bar{y}, z:=\bar{z}, w:=\bar{w}, v:=\bar{v}, u:=\bar{u}]}^M = 1$$

$$\llbracket A \rrbracket_e^M = 1 \text{ si } \forall x \exists y \forall z \exists w \exists v \exists u \exists s \llbracket A \rrbracket_{e[x:=\bar{x}, y:=\bar{y}, z:=\bar{z}, w:=\bar{w}, v:=\bar{v}, u:=\bar{u}, s:=\bar{s}]}^M = 1$$

$$\llbracket A \rrbracket_e^M = 1 \text{ si } \exists x \forall y \exists z \forall w \exists v \exists u \exists s \llbracket A \rrbracket_{e[x:=\bar{x}, y:=\bar{y}, z:=\bar{z}, w:=\bar{w}, v:=\bar{v}, u:=\bar{u}, s:=\bar{s}]}^M = 1$$

$$\llbracket A \rrbracket_e^M = 1 \text{ si } \forall x \exists y \forall z \exists w \exists v \exists u \exists s \exists t \llbracket A \rrbracket_{e[x:=\bar{x}, y:=\bar{y}, z:=\bar{z}, w:=\bar{w}, v:=\bar{v}, u:=\bar{u}, s:=\bar{s}, t:=\bar{t}]}^M = 1$$

Développement 1

Thm 1 (Lowenheim-Skolem): si \mathcal{T} est un peu dénombrable, si \mathcal{T} admet un modèle infini, alors \mathcal{T} admet

un modèle dénombrable.

III La notion de preuve

Inté: déterminer si une formule est "vraie" à l'aide de critères syntaxiques. Définir rigoureusement la notion de démonstration.

1 - Probabilité

Déf 13: Un séquent est un couple $T \vdash A$ où T est un ensemble de formules finies appelées hypothèses et A est une formule: la conclusion de la déduction naturelle). Un séquent $T \vdash A$ est prouvable ou dérivable si, à l'aide des règles figure 1, on peut construire un arbre (de dérivation) de racine $T \vdash A$ et dont toutes les feuilles sont vides.

Ex 10: le séquent $\vdash \neg A \leftrightarrow (\neg A \rightarrow \perp)$ est prouvé. Figure 2

Déf 15: Une théorie T prouve la formule A si il existe $T \subseteq T$ fini tel que $T \vdash A$ est dérivable. On note $T \vdash A$.

T est consistante si $T \not\vdash \perp$

T est complète si pour toute formule close A , $T \vdash A$ ou $T \vdash \neg A$.
Rq 3: les théories qui le sont montrée sont souvent incomplète.

Déf 16: T est décidable si le problème suivant l'est: étant donné une formule A , est-ce que $T \vdash A$?

Ex 11: L'arithmétique de Peano est décidable. L'arithmétique de Peano est intermédiaire.

Thm 2: Si T est complète et récursive sur L ou plus démontrable, alors T est décidable.

Thm 3: Si T est non contradictoire et contient l'arithmétique élémentaire (figure 3), alors T est décidable.

Cor 2: la logique du premier ordre est décidable sur le langage de l'arithmétique.

2 - Liens avec les modèles

Développement 2

Thm 4 (consistency): Si T est non contradictoire, alors T est consistante

Thm 5 (completeness): Si T est consistante alors T est non contradictoire

Cor 3: Il existe $\text{Th } \exists T$ sur un langage $L \supseteq L'$, complète et telle que pour toute formule A sur L' négocié $\text{VL}(A) = \{\perp\}$, il existe $cA \in C$ tel que $\text{Th} \vdash \text{Th} \vdash \neg cA \rightarrow \neg A$

Lemma 2: Th est non contradictoire \square

Thm 6 (compactness):

- Version sémantique: T est contradictoire si il existe un sous-ensemble fini de T qui est contradictoire
- Version syntaxique: T est consistante si tout sous-ensemble fini de T est consistant.

Application 1: Si T a des modèles finis de cardinal arbitrairement grand, alors T a un modèle infini.

Application 2: Si T a un modèle infini, alors T a un modèle infini non dénombrable.

Figure 1:

$\frac{\Gamma \vdash A}{\Gamma, A \vdash A}$	$\frac{\Gamma \vdash A}{\Gamma, B \vdash A} \quad \text{iff}$
$\frac{\Gamma, A \vdash B}{\Gamma \vdash A \rightarrow B} \quad \text{if } i$	$\frac{\Gamma \vdash A \rightarrow B \quad \Gamma \vdash A}{\Gamma \vdash A \rightarrow B} \quad \text{re}$
$\frac{}{\Gamma \vdash A \rightarrow B} \quad \text{if } i$	$\frac{}{\Gamma \vdash B} \quad \text{if } i$
$\frac{\Gamma \vdash A}{\Gamma \vdash A \wedge B} \quad \text{if } i$	$\frac{\Gamma \vdash A \wedge B}{\Gamma \vdash A} \quad \text{if } i$
$\frac{\Gamma \vdash A \quad \Gamma \vdash B}{\Gamma \vdash A \wedge B} \quad \text{if } i$	$\frac{\Gamma \vdash A \wedge B}{\Gamma \vdash A} \quad \text{if } i$
$\frac{\Gamma \vdash A \vee B}{\Gamma \vdash A \vee B} \quad \text{if } i$	$\frac{\Gamma \vdash B}{\Gamma \vdash A \vee B} \quad \text{if } i$
$\frac{\Gamma \vdash A \perp}{\Gamma \vdash A \perp} \quad \text{if } i$	$\frac{\Gamma \vdash A \perp \quad \Gamma, A \vdash C \quad \Gamma, B \vdash C}{\Gamma \vdash C} \quad \text{if } i$
$\frac{\Gamma \vdash A \perp}{\Gamma \vdash A \perp} \quad \text{if } i$	$\frac{\Gamma \vdash \neg A \rightarrow (A \rightarrow \perp)}{\Gamma \vdash \neg A \rightarrow (A \rightarrow \perp)} \quad \text{if } i$
$\frac{\Gamma \vdash A \quad \Gamma \vdash \neg A}{\Gamma \vdash \neg A \vee A} \quad \text{if } i$	$\frac{\Gamma \vdash \neg A \vee A}{\Gamma \vdash \neg A} \quad \text{if } i$
$\frac{\Gamma \vdash A \quad \Gamma \vdash \neg A}{\Gamma \vdash \neg A \vee A} \quad \text{if } i$	$\frac{\Gamma \vdash \neg A \vee A}{\Gamma \vdash \neg A} \quad \text{if } i$

Figure 2:

$\frac{\neg A, A \vdash A}{\Gamma, A \vdash \neg A} \quad \text{if } i$	$\frac{\neg A, A \vdash A}{\Gamma, A \vdash \neg A} \quad \text{if } i$	$\frac{A \rightarrow \perp, A \vdash A \perp}{\Gamma, A \vdash A \perp} \quad \text{if } i$
$\frac{\neg A, A \vdash \perp}{\Gamma, A \vdash \perp} \quad \text{if } i$	$\frac{\neg A, A \vdash \perp}{\Gamma, A \vdash \perp} \quad \text{if } i$	$\frac{A \rightarrow \perp \vdash \perp}{A \rightarrow \perp} \quad \text{if } i$
$\frac{\neg A \vdash A \rightarrow \perp}{\Gamma \vdash \neg A \rightarrow (A \rightarrow \perp)} \quad \text{if } i$	$\frac{\neg A \vdash A \rightarrow \perp}{\Gamma \vdash \neg A \rightarrow (A \rightarrow \perp)} \quad \text{if } i$	$\frac{\vdash (A \rightarrow \perp) \rightarrow \neg A}{\vdash (A \rightarrow \perp) \rightarrow \neg A} \quad \text{if } i$
$\frac{\vdash \neg A \rightarrow (A \rightarrow \perp)}{\vdash \neg A \rightarrow (A \rightarrow \perp)} \quad \text{if } i$	$\frac{\vdash \neg A \rightarrow (A \rightarrow \perp)}{\vdash \neg A \rightarrow (A \rightarrow \perp)} \quad \text{if } i$	$\frac{\vdash (A \rightarrow \perp) \rightarrow \neg A}{\vdash (A \rightarrow \perp) \rightarrow \neg A} \quad \text{if } i$

Figure 3:

$\forall x \ (Sx \neq 0)$	$\frac{\Gamma \vdash \forall x \ (Sx \neq 0) \vee \exists y \ (x = Sy)}{\Gamma \vdash \forall x \exists y \ (x = Sy)}$
$\forall x \forall y \ (Sx = Sy \rightarrow x = y)$	$\forall x \forall y \ (Sx = Sy \rightarrow x = y)$
$\forall x \ (x + 0 = x)$	$\forall x \ (x + 0 = x)$
$\forall x \forall y \ (x + S y = S(x + y))$	$\forall x \forall y \ (x + S y = S(x + y))$
$\forall x \ (Sx + 0 = x)$	$\forall x \ (Sx + 0 = x)$
$(x + y) + z = x + (y + z)$	$(x + y) + z = x + (y + z)$