

Leçon 108: Exemples de parties génératrices d'un groupe. Applications.

1 Généralités

On désignera dans cette partie par (G, \cdot) un groupe.

1.1 Partie génératrice d'un sous-groupe

Proposition 1 (ROM 10/ BER 141). L'intersection d'une famille non vide de sous-groupe de G est un sous-groupe de G .

Définition 2 (ROM 11, BER 141). Si X est une partie de (G, \cdot) , le sous-groupe de G engendré par X est l'intersection de tous les sous-groupes de G qui contiennent X . On le note $\langle X \rangle$.

Proposition 3 (ROM 11, BER 141). $\langle X \rangle$ est le plus petit sous-groupe de G , au sens de l'inclusion, contenant X .

Notation 4 (ROM 11). Si $X = x_1, \dots, x_n$ on sera amené à noter $\langle x_1, \dots, x_n \rangle$ à la place de $\langle X \rangle$.

Proposition 5 (ROM 11). Soit X une partie de G . Notons $X^{-1} = \{x^{-1} | x \in X\}$. Les éléments de $\langle X \rangle$ sont de la forme $x_1 \dots x_r$ où $r \in \mathbb{N}^*$ et $x_k \in X \cup X^{-1}$ pour tout $1 \leq k \leq r$.

Exemple 6 (No ref). Le sous-groupe des éléments pairs de $(\mathbb{Z}, +)$ est engendré par 2. En effet tous ces éléments s'écrivent sous la forme $2k$ avec $k \in \mathbb{Z}$.

1.2 Partie génératrice d'un groupe

Définition 7 (ROM 11, BER 142). Si X est une partie de (G, \cdot) , on dit que X engendre G si $G = \langle X \rangle$.

Définition 8 (ROM 13). On dit que G est monogène si il existe un élément g de G tel que $G = \langle g \rangle$.

Si G est monogène et fini, on dit lors qu'il est cyclique.

Proposition 9 (ROM 13). Un groupe monogène (G, \cdot) est commutatif et on a : $\langle g \rangle = \{ \prod_{k=1}^r g^{\varepsilon_k} | r \in \mathbb{N}^*, \varepsilon_k = \pm 1 \text{ pour } 1 \leq k \leq r \} = \{g^n | n \in \mathbb{Z}\}$

Si $(G, +)$ est un groupe additif on a $\langle g \rangle = \{ng | n \in \mathbb{Z}\}$.

Exemple 10 (ROM 13). Le groupe additif $(\mathbb{Z}, +)$ est monogène engendré par 1. Le groupe $(\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}, +)$ est cyclique et est engendré par 1.

1.3 Notion d'ordre

Définition 11 (Ber 130). Si G est un groupe fini, son nombre d'éléments $|G|$ est appelé l'ordre de G .

Théorème 12 (ROM 14, BER 156). Soit G un groupe monogène.

Si il est infini, G est isomorphe à $(\mathbb{Z}, +)$.

Si il est cyclique d'ordre n , il est alors isomorphe à $(\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}, +)$.

Proposition 13 (ROM 14). Si $G = \langle g \rangle$ est un groupe cyclique d'ordre n , alors ses générateurs sont les g^k , où $1 \leq k \leq n - 1$ est premier avec n .

Exemple 14 (No ref, ROM 14). 1. Les générateur de $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ sont les $k \in \mathbb{Z}$ qui sont premiers avec n .

2. Soit $n \in \mathbb{N}^*$. L'ensemble des racines complexes n -ième de l'unité \mathbb{U}_n est cyclique engendré par $e^{\frac{2i\pi}{n}}$. Il est donc d'ordre n et ainsi on a $\mathbb{U}_n \simeq \mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$.

Définition 15 (ROM 6, BER 149). L'ordre d'un élément $g \in G$ est $o(g) = \text{card}(\langle g \rangle)$.

Si $o(g) \in \mathbb{N}$, on dit que g est d'ordre fini, et sinon on dit qu'il est d'ordre infini.

Proposition 16 (ROM 7). Soit $g \in G$ et $n \in \mathbb{N}^*$. LASSE :

1. g est d'ordre n
2. $g^n = 1$ et $g^k \neq 1$ pour tout $k \in [1, n - 1]$
3. Pour tout $k \in \mathbb{Z}$, $g^k = 1 \iff n|k$

Proposition 17 (ROM 17). G cyclique si et seulement si, pour tout diviseur d de n , il existe un unique sous-groupe d'ordre d de G .

Avoir en tête contre exemple A_4 pas de ssgp ordre 6

Corollaire 18 (ROM p14). Un groupe de cardinal premier est cyclique.

Application 19 (un peu ROM p 292). $(\mathbb{Z}/n\mathbb{Z})^\times$ est cyclique si et seulement si n est premier.

2 Exemple du groupe symétrique

2.1 Introduction

Définition 20 (BER 201). Le groupe symétrique $\mathfrak{S}(E)$ est l'ensemble des bijections (appelées permutations) de $1, \dots, n$ dans lui même.

Définition 21 (BER 200, 202). Le support d'une permutation σ est l'ensemble $Supp(\sigma) = \{a \in E | \sigma(a) \neq a\}$.

Pour $x \in E$ et σ , on définit la σ -orbite de x l'ensemble $\mathcal{O}_\sigma(x) = \{\sigma^k(x) | k \in \mathbb{Z}\}$.

Définition 22 (BER 202). Une permutation σ est un cycle s'il n'existe qu'une seule σ -orbite non réduite à un singleton.

Si $p \geq 2$ est le nombre d'éléments de $Supp(\sigma)$, on dit que σ est un p -cycle. Un 2-cycle est appelée une transposition.

Notation 23. Dans la suite, Ω^* représentera l'ensemble des σ -orbites non réduites à un seul élément.

Proposition 24 (BER 200 1) 4) + BER 201). Soient $\sigma, \rho \in \mathfrak{S}(E)$.

1. $\sigma(Supp(\sigma)) = Supp(\sigma)$
2. $Supp(\sigma\rho) \subset Supp(\sigma) \cup Supp(\rho)$
3. Si $Supp(\sigma) \cap Supp(\rho) = \emptyset$ alors σ et ρ commutent.

Proposition 25 (ROM 38). Soit σ , $p \geq 2$ et soit (a_1, \dots, a_p) un p -cycle. On a : $\sigma(a_1, \dots, a_p)\sigma^{-1} = (\sigma(a_1), \dots, \sigma(a_p))$.

Proposition 26. Soit $p \geq 2$. Un p -cycle est d'ordre p .

2.2 Générateurs

Lemme 27 (BER 202, ROM 41). Soit ω une σ -orbite à p éléments et soit $a \in \omega$. Alors, p est le plus petit entier positif tel que $\sigma^p(a) = a$ et on a $w = \{a, \sigma(a), \dots, \sigma^{p-1}(a)\}$.

Lemme 28 (BER 203). Soit $\omega \in \Omega^*$. On définit $\sigma_\omega \in \mathfrak{S}(E)$ par $\sigma_\omega(a) = \sigma(a)$ si $a \in \omega$ et $\sigma_\omega(a) = a$ si $a \notin \omega$. Alors σ_ω est un cycle de support ω , et pour tout $a \in \omega$, on a $\sigma_\omega = (a \ \sigma(a) \ \dots \ \sigma^{p-1}(a))$, où p est le nombre d'éléments dans ω .

De plus, tout p -cycle est de cette forme.

Théorème 29 (BER 204, ROM42 DEV 1). Soit $\sigma \in \mathfrak{S}(E)$. Alors σ se décompose en produit de cycles à support disjoints, et cette décomposition est unique à l'ordre des facteurs près. Cette décomposition est donnée par : $\sigma = \prod_{\omega \in \Omega^*} \sigma_\omega$ où Ω^* représente l'ensemble des σ -orbites non réduite à un singleton.

Corollaire 30 (BER 206, DEV 1). $\mathfrak{S}(E)$ est engendré par

1. les cycles.
2. les transpositions.

Corollaire 31 (BER 207). \mathfrak{S}_n est engendré par

1. les transpositions $(k \ k + 1)$ pour $1 \leq k \leq n - 1$
2. les transpositions $(1 \ k + 1)$ pour $1 \leq k \leq n - 1$
3. (12) et $(1 \ 2 \ \dots \ n)$

Exemple 32. $(12345678)(43265871)$ a pour décomposition en cycle $(1468)(23)$ et pour décomposition en transposition $(14)(46)(68)(23)$

2.3 Groupe alterné

Définition 33 (No ref, appuyé sur BER 214, ROM 47). On définit la signature de σ par l'élément $\epsilon(\sigma) = (-1)^r$, où r est le nombre de transposition dans la décomposition en transposition de σ .

Proposition 34 (No ref, appuyé sur BER 214, ROM 47). La signature est un morphisme.

Définition 35 (BER 215). Le groupe alterné, noté \mathfrak{A}_n , est l'ensemble des permutations de \mathfrak{S}_n de signature 1.

Proposition 36 (BER 215). \mathfrak{A}_n est un sous groupe distingué de \mathfrak{S}_n de cardinal $\frac{n!}{2}$.

Exemple 37 (BER 214). La signature d'un p -cycle σ est $(-1)^{p-1}$.

Proposition 38 (BER 216). Si $n \geq 3$, le groupe alterné \mathfrak{A}_n est engendré par chacune des familles suivantes :

1. les produits de deux transpositions
2. les 3-cycles.

Théorème 39 (BER 217). [DVP bonus] Soit $n \geq 3$. Le groupe alterné \mathfrak{A}_n est simple si et seulement si $n \neq 4$.

3 Groupe linéaire

Dans cette partie, E désignera un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie n .

3.1 Introduction

Définition 40 (BER 39). L'ensemble des automorphismes de E est un groupe pour la composition des applications, noté $GL(E)$ et appelé groupe linéaire.

Proposition 41 (ROM 139). Pour une base \mathcal{B} de E choisie, l'application qui à un automorphisme de E associe sa matrice représentative dans la base \mathcal{B} est un isomorphisme de $GL(E)$ dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$

Proposition 42 (PER 96). Le déterminant est un morphisme de $GL(E)$ dans \mathbb{K}^* .

Définition 43 (un peu BER 69). On définit $SL(E)$ comme le noyau du déterminant. C'est donc un sous groupe de $GL(E)$ que l'on appelle le groupe spécial linéaire.

3.2 Générateurs

On désignera par H un hyperplan de E et f une forme linéaire de noyau H .

Définition 44 (TL2 336). Une transvection d'hyperplan H est un endomorphisme de E de la forme $x \mapsto x + f(x)u$ où $u \in H$.

Une dilatation d'hyperplan H est un automorphisme de E de la forme $x \mapsto x + f(x)u$ où $u \notin H$.

Définition 45 (TL1 228). Une matrice de transvection est une matrice de la forme

$$T_{i,j}(\lambda) = I_n + \lambda E_{i,j} = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & \dots & & \\ & & \lambda & \\ & & & \dots \\ & & & & 1 \end{pmatrix} \text{ avec } \lambda \in \mathbb{K}^*$$

Une matrice de dilatation est une matrice de la forme

$$D_i(\lambda) = I_n + (\lambda - 1)E_{i,i} = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & \dots & & \\ & & \lambda & \\ & & & \dots \\ & & & & 1 \end{pmatrix} \text{ avec } \lambda \in \mathbb{K}^*$$

Proposition 46 (ROM 336). Soit $\varphi \in \mathcal{L}(E)$.

1. Si il existe une base \mathcal{B} de E telle que $Mat_{\mathcal{B}}(\varphi)$ est une matrice de transvection, alors φ est une transvection.
2. Réciproquement si φ est une transvection autre que l'identité, il existe une base \mathcal{B} de E telle que $Mat_{\mathcal{B}}(\varphi) = T_{n-1,1}(1)$.
3. Si il existe une base \mathcal{B} de E telle que $Mat_{\mathcal{B}}(\varphi)$ est une matrice de dilatation $D_i(\lambda) \neq I_n$, alors φ est une dilatation de rapport λ .
4. Réciproquement si φ est une dilatation de rapport $\lambda \in \mathbb{K} \setminus \{0, 1\}$, il existe une base \mathcal{B} de E telle que $Mat_{\mathcal{B}}(\varphi) = D_n(\lambda)$.

Proposition 47 (TL1 229). Tableau correspondance opérations matrices/ opérations sur lignes/ colonnes

Lemme 48 (TL2). 337 Pour toutes matrices de $GL(E)$ on peut alors se ramener à un produit de transvections et d'une matrice de la forme $diag(1, \dots, 1, \lambda)$ avec $\lambda \in \mathbb{K}^*$.

Théorème 49 (ROM153). $SL(E)$ est engendré par l'ensemble des transvection et $GL(E)$ est engendré par l'ensemble des dilatations et transvections.

Application 50 (CAL p80). $SL_n(\mathbb{K})$ est connexe par arc pour $\mathbb{K} = \mathbb{C}$.

3.3 Sous groupe orthogonal

Dans cette partie, on considèrera $(E, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ un espace euclidien réel, toujours de dimension finie n .

Définition 51 (ROMp720). Une isométrie de E est une application $u : E \rightarrow E$ qui conserve le produit scalaire, c'est-à-dire telle que $\langle u(x), u(y) \rangle = \langle x, y \rangle$ pour tous x, y dans E .

Définition 52. On appelle groupe orthogonal, et on note $O(E)$, l'ensemble des isométries de E .

Proposition 53 (ROMp720). $u \in \mathcal{L}(E)$ est une isométrie si et seulement si elle est linéaire et conserve la norme.

Proposition 54 (ROMp162,721). Une isométrie est un automorphisme de E et $O(E)$ est un sous-groupe compact de $GL(E)$.

Définition 55 (par coeur par trop ref, un peu PER p125 et un peu ROM p730). Soit $u \in GL(E)$ tel que $u^2 = id$.

On dit que u est une réflexion si $\dim(\ker(u - id)) = n - 1$, c'est à dire si c'est une symétrie par rapport à un hyperplan.

Théorème 56 (DEV2). [Oraux XENS] Le groupe $O(E)$ est engendré par les réflexions. Plus précisément, si u est dans $O(E)$, u est produit d'au plus $r = \text{rg}(u - id)$ réflexions.

A avoir en tête : On peut définir pgcd grace partie génératrices (BER 143)

Proposition 57 (Ber 156). Deux groupes cycliques sont isomorphes si ils ont même ordre.