

Nom:

MIANNAY

Numéro de Jury:

1

Prénom:

Matteo

Numéros des sujets tirés:

125-191

Intitulé du sujet choisi:

Techniques d'algèbre en géométrie

I Espace affine, transformations affines

ici, E est un \mathbb{R} -espace vectoriel

Def 1 E est un espace affine de direction E si E agit sur E de manière simplement transitive:

$$(x, v) \in E \times E \rightarrow x + v$$

Def 2 E est l'ensemble des points, E des vecteurs

Ex 3 L'ensemble des solutions de $\begin{cases} y' = y \\ y(0) = 1 \end{cases}$ est un espace affine.

Def 4 Soit $(E, E), (E', E')$ des espaces affines.

$p: E \rightarrow E'$ est dite affine si

$$\exists \varphi: E \rightarrow E' \text{ p}(x+v) = \text{p}(x) + \varphi(v)$$

où φ est linéaire, et $\forall x, v \in (E \times E)$

Prop 5 Si p est affine bijective, p^{-1} l'est.

Ex 6 Si $E = \prod E_i$ est un produit d'espaces affines, les projections sur les E_i sont affines.

Prop 7 Toute application affine préserve les barycentres et l'alignement.

Def 8 (a_0, a_1, \dots, a_n) est un repère affine de E si $(a_0, a_1, \dots, a_{n-1})$ est une base de E

Prop 9 Si (a_0, \dots, a_n) est un repère affine de E , (b_0, \dots, b_n) des points de E détermine une unique application affine $\Phi: E \rightarrow E, \Phi(a_i) = b_i$

Def 10 on appelle $GA(E)$ le groupe des applications affines bijectives de E . on l'appelle groupe des isométries.

Prop 11 $GA(E)$ agit transitivement sur les triangles non aplatis.

Def 12 on note $t \leftrightarrow v$ la translation de vecteur v , $h(c, r)$ l'homothétie de centre c et rapport r .

Prop 13 L'ensemble $HT(E)$ formé des homothéties et des translations de E est distingué dans $GA(E)$.

Prop 14 $HT(E)$ est le sous-groupe des transformations préservant le parallélisme.

II Isométries d'un espace affine

Def 15 Si E est euclidien, on appelle $O(E)$ l'ensemble des endomorphismes de E préservant le produit scalaire

Def 16 $f: (E, E)$ est affine, E euclidien, on dit que f est affine si sa partie linéaire en est une.

Prop 17 Classification des isométries f pour $n = 2, 3$

Cas vectoriel:	I_3^+	I_3^-
$n=2$	Rotation $\simeq \mathbb{R}/2\pi\mathbb{Z}$	Reflexions / $\tilde{\alpha}$ médiate
$m=3$	Rotation	Reflexions / $\tilde{\alpha}$ en plan $\cup \mathbb{R}(A, B) \cup S_0^1$

Cas affine	I_3^+	I_3^-
$n=2$	Translation Rotation	Reflexion Symétrie glissee
$m=3$	Translation rotation translations	Reflexion / plan symétrie antihel. Reflexions glissées Antitranslations

Def 26 Dans \mathbb{R}^3 , on appelle solide platonien un polyèdre de dimension 3 régulier et convexe.
Prop 27 I_3^+ est isomorphe à S_3 .
Prop 27 Si Δ_4 est le tétraèdre régulier, $I_3^+(\Delta_4) \simeq S_4$, $I_3^-(\Delta_4) \simeq S_4 \times \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$

Def 28 Si C_6 est le cube, $I_3^+(C_6) \simeq S_3$, $I_3^-(C_6) \simeq S_3 \times \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$
Prop 29: on peut établir une correspondance (voir annexe).

Def 30 Si X est un solide platonien on définit X^* par l'enveloppe convexe de centre de ses faces.
Prop 31 $I_3(X^*) \simeq I_3(X)$, $X^{**} = X$.

D Sous-groupes fixes de $S_3(\mathbb{R})$
Prop 32 Soit (X, G) fini, $G \rightarrow X$
 $n =$ le nombre d'orbites de X sous l'action de G , alors: $n = \frac{1}{|G|} \sum_{g \in G} |X^g|$

Prop 33 Les sous-groupes fixes de $S_3(\mathbb{R})$ sont $\mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$, D_3 , A_3 , S_3 et I_3

III Formes quadratiques et coniques
Def 34 Une conique est l'ensemble des zéros d'un polynôme de degré deux à deux inconnues sur \mathbb{R} .
~~elle est convexe, elle est propre, elle est bornée~~

Prop 35 Un polynôme de degré 2 s'écrit $f(x) = q(x) + p(x) + c$ où q est une forme quadratique et p une application linéaire de manière unique.

Prop 36 q est invariante par $GA(E)$
Th 37 Sur \mathbb{R} , $A \in S_n(\mathbb{R})$ est conique à $\begin{pmatrix} I & \\ & -I \end{pmatrix} \begin{pmatrix} p & \\ & -q \end{pmatrix}$.

App 38 Modules $GA(E)$, $f = z^2 + y^2$,
 $z^2 - y^2$, $z^2 + y^2 + 1$, $z^2 - y^2 + 1$,
 $z^2 + y^2 - 1$ / dans le cas non dégénéré

Bles isométries préservant un polygone régulier

On note Γ_n le polygone régulier à n côtés.

Def 17 On note $I_3(\Gamma_n)$ l'ensemble des isométries préservant le sommet de Γ_n . On note aussi $D_n = I_3(\Gamma_n)$, et on l'appelle groupe diédral.

Def 19 On note σ la réflexion d'axe $\mathbb{R}e_1$, ρ la rotation d'angle $\frac{2\pi}{n}$.

Prop 20 $D_n = \langle \sigma, \rho \rangle = \{ Id, \rho, \dots, \rho^{n-1}, \sigma, \sigma\rho, \dots, \sigma\rho^{n-1} \}$

Prop 21 $|D_n| = 2n$.

Prop 22 Si G est engendré par ρ d'ordre n et σ d'ordre 2, $\sigma + \rho$, $\rho\sigma\rho = \sigma$, alors $G \simeq D_n$.

Prop 23 $S_3 \simeq D_3$

Prop 24 A_4 et D_4 ont même table de caractères mais ne sont pas isomorphes.

C Les isométries préservant un polyèdre solide platonien

Def 25 On appelle polyèdre l'enveloppe convexe d'un nombre fini de points dans \mathbb{R}^m .

En enlevant les origines réduites à un point au max, 2 points:
 $x^2 - y^2$ (droites sécantes)
 $x^2 - y^2 + 1$ (hyperbole)
 $x^2 + y^2 - 1$ (ellipse) (cas non dégénéré)

Prop 39 En ajoutant le cas dégénéré, on obtient $y = x^2$, $x^2 = 1$, $x^2 = 0$.

DEU 2
 Prop 40 En arithmétique $\neq \mathbb{Z}$, $S(\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}) \simeq \mathbb{Z}/n\mathbb{Z} \cdot \mathbb{Z}/n\mathbb{Z} \dots \mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ ext en $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ union

Prop 41 Si A, B, C sont non alignés dans le plan, $\exists!$ (x, y, z) , $x+y+z=1$ et M est le barycentre de $(A, x), (B, y), (C, z)$. On appelle (x, y, z) les coordonnées barycentriques.

Prop 42 Si $(M_i)_{1 \leq i \leq 3}$ ont pour coordonnées barycentriques (x_i, y_i, z_i) , les 3 points sont alignés $\Leftrightarrow \begin{vmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \\ y_1 & y_2 & y_3 \\ z_1 & z_2 & z_3 \end{vmatrix} = 0$

Prop 43 Si 5 points sont tels que quatre quelconques ne sont jamais alignés, alors une unique conique passe par ces 5 points. $\in \mathbb{P}^2$ est non dégénérée $\Leftrightarrow 3$ droites qui ne sont jamais alignés.

deux en bois de deux droites construites à partir de points de $A \subset \mathbb{R}$.

Un réel est dit constructible si $(x, y) \in \mathbb{P}^2$.
 Prop 45 L'ensemble des nombres constructibles est un corps stable par racine carrée.

Prop 46 On sait construire des parallèles et des perpendiculaires.

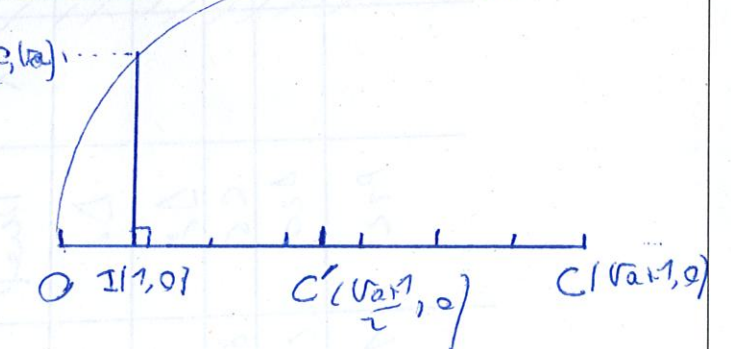
Th 47 (Gauss-Wantzel) $n \in \mathbb{N}$ est constructible $\Leftrightarrow \exists a_1, \dots, a_m$ entiers $\exists k_1, \dots, k_m, a \in \mathbb{N}$ et $b \in \mathbb{N}, c \in \mathbb{N}, (k_i, m, k_i) = 2$

App 48 La duplication du cube et la trisection du cercle sont des problèmes impossibles.

Th 49 Une polygone régulier à n côtés est constructible ssi $n = 2^a p_1 \dots p_r$ où les p_i sont des premiers de Fermat.

App 50 On ne sait pas construire les polygones réguliers à 9 côtés.

Th 51: Construction de $\sqrt[3]{a}$



IV Construction à la règle et au compas

Def 44 Si $A \in \mathbb{C}, M \in \mathbb{R}^2$ on dit que M est constructible si $\exists A_0, \dots, A_n$ tels que:
 $A_0 = \{O, I\}$, $M \in A_n$, $A_i = A_{i-1} \cup \{M_i\}$
 où M_i est l'intersection d'un cercle, d'une droite ou de

D
E
V
3

Answer

Conjugation $S_4 - I_3^+ | C_2$

Nombre	Code	Plan de I_3^+	S_4
1	1	Id	Id
2	3	Rotation d'angle $\frac{2\pi}{3}$ d'une sommet - sommet opposé	3-cycle
3	2	Rotation d'angle π passant par le centre de la face opposée	transposition Doble transposition
6	2	Rotation d'angle π passant par le centre de deux arêtes opposées	Transposition
6	4	Rotation d'angle $\frac{\pi}{2}$ passant par le centre de deux faces opposées	4-cycle
4	3-Sym	Stabilisateurs des 4-arêtes reliant sommet opposés	3-cycle
3	2-Sym	Action sur les paires de faces opposées	D_4

Table de conjugation de S_4

	$1C_4$	$1C_2$	$2C_2$	$3C_2$	$4C_2$	$8C_2$
$1C_4$	1	6	3	8	6	6
$2C_2$	1	(12)	(1234)	(123)	(1234)	
$3C_2$	1	2	1	1	1	1
$4C_2$	1	-2	1	1	-1	
$8C_2$	3	-1	-1	0	1	1
ϕ	3	-1	-1	0	1	1
ϕ	2	0	2	-1	0	0

	$1C_4$	$1C_2$	$2C_2$	$3C_2$	$4C_2$	$8C_2$	D_{20}	I_3^+	C_2	S_4	$I_3^+(H)$	$I_3^+(H)$
$1C_4$	1	6	3	8	6	6	$A_5 \times Z/2Z$	S_4	A_5	S_4	A_5	A_5
$2C_2$	1	(12)	(1234)	(123)	(1234)		D_{20}	S_4	A_5	S_4	A_5	A_5
$3C_2$	1	2	1	1	1	1	D_{20}	S_4	A_5	S_4	A_5	A_5
$4C_2$	1	-2	1	1	-1		D_{20}	S_4	A_5	S_4	A_5	A_5
$8C_2$	3	-1	-1	0	1	1	D_{20}	S_4	A_5	S_4	A_5	A_5
ϕ	3	-1	-1	0	1	1	D_{20}	S_4	A_5	S_4	A_5	A_5
ϕ	2	0	2	-1	0	0	D_{20}	S_4	A_5	S_4	A_5	A_5