

Inverser sans inverser:

Référence : François Rouvière, *Petit guide du calcul différentiel à l'usage de la licence et de l'agrégation*, Cassini, page 158.

Théorème 1. Soit $E = M_n(\mathbb{R})$ muni d'une norme $\|\cdot\|$ sous-multiplicative. Soit $A \in GL_n(\mathbb{R})$. On pose

$$F : \begin{array}{l} E \rightarrow E \\ X \mapsto 2X - XAX \end{array} .$$

On définit la suite récurrente (X_p) par $X_0 \in E$ tel que $\|I_n - AX_0\| < 1$, et $X_{p+1} = F(X_p)$. Cette suite converge vers A^{-1} . Plus précisément, pour tout $p \in \mathbb{N}$,

$$\|I_n - AX_p\| \leq \|I_n - AX_0\|^{2^p}.$$

Preuve :

L'application F est polynomiale en les éléments de la matrice X , donc elle est de classe C^1 sur E . De plus, $F(A^{-1}) = 2A^{-1} - A^{-1}AA^{-1} = A^{-1}$. Donc A^{-1} est un point fixe de F . Pour tout $X, H \in E$, on a

$$F(X + H) - F(X) = 2H - HAX - XAH - HAH,$$

d'où en isolant les termes linéaires en H , on a :

$$DF(X).H = 2H - HAX - XAH.$$

En particulier, $DF(A^{-1}) = 0$. Donc A^{-1} est un point fixe superattractif de F .

Par continuité de DF en A^{-1} , pour tout $\varepsilon \in]0, 1[$, il existe $\alpha > 0$ tel que $\|X - A^{-1}\| \leq \alpha$ entraîne que $\|DF(X) - DF(A^{-1})\| = \|DF(X)\| \leq \varepsilon$. Le théorème des accroissements finis donne

$$\|X_{p+1} - A^{-1}\| = \|F(X_p) - F(A^{-1})\| \leq \varepsilon \|X_p - A^{-1}\| \leq \|X_p - A^{-1}\|$$

dès lors que $\|X_p - A^{-1}\| \leq \alpha$. Par récurrence sur p , on vérifie que cette inégalité est vérifiée pour tout $p \in \mathbb{N}$ dès que $\|X_0 - A^{-1}\| \leq \alpha$ et que

$$\|X_p - A^{-1}\| \leq \varepsilon^p \alpha.$$

Ainsi, comme $\varepsilon < 1$, on a $X_p \xrightarrow{p \rightarrow +\infty} A^{-1}$.

On a $AF(X) = 2AX - (AX)^2$ d'où $I_n - AF(X) = (I_n - AX)^2$ pour tout $X \in E$. En particulier,

$$\|I_n - AX_{p+1}\| \leq \|I_n - AX_p\|^2,$$

et on en déduit par récurrence sur p :

$$\|I_n - AX_p\| \leq \|I_n - AX_0\|^{2^p}.$$

Il y a donc convergence d'ordre deux de AX_p vers I_n , donc de X_p vers A^{-1} dès lors que $\|I_n - AX_0\| \leq 1$. \square

Proposition 2. $X_0 = \frac{{}^t A}{\text{Tr}(A {}^t A)}$ convient pour la norme $\|\cdot\|$ subordonnée à la norme $\|\cdot\|_2$.

Preuve :

La matrice $I_n - A^t A$ est une matrice symétrique réelle, donc son rayon spectral, qui est égal au maximum des modules de ses valeurs propres vaut $\|I_n - A^t A\|$.

Comme A inversible, la matrice $A^t A / \text{Tr}(A^t A)$ est une matrice symétrique réelle définie positive. On a donc $0 < \rho(A^t A) = \|A^t A\|$. De plus, $\text{Tr}(A^t A)$ vaut la somme des valeurs propres de $A^t A$.

Le spectre de $A^t A / \text{Tr}(A^t A)$ est ainsi inclus dans $]0, 1[$, donc celui de $I_n - A^t A / \text{Tr}(A^t A)$ également, d'où

$$\rho\left(I_n - \frac{A^t A}{\text{Tr}(A^t A)}\right) = \left\|I_n - \frac{A^t A}{\text{Tr}(A^t A)}\right\| < 1.$$

Remarque 3. Ce théorème fournit une excellente approximation de l'inverse de A par la suite (X_p) , dont le calcul n'utilise que des multiplications matricielles.

Remarque 4. Ce théorème revient à appliquer la méthode de Newton à la fonction

$$f : \begin{array}{ccc} GL_n(\mathbb{R}) & \rightarrow & GL_n(\mathbb{R}) \\ X & \mapsto & A - X^{-1} \end{array} .$$

Rappel du théorème de Newton :

Théorème 5. (Méthode de Newton multi-dimension) Soit $f \in C^2(U, \mathbb{R}^n)$ où U ouvert de \mathbb{R}^n . Soit $a \in U$ tel que $f(a) = 0$ et $df(a)$ inversible. Soit $\varphi : x \mapsto x - (df(x))^{-1} f(x)$. Alors il existe $r > 0$ tel que pour tout $x_0 \in B(a, r) \subset U$, la suite définie par $x_p := \varphi^p(x_0)$ converge vers a . De plus, pour tout $r > 0$ suffisamment petit, la vitesse de convergence est donnée par :

$$\|x_p - a\| \leq \left(\frac{1}{2}\right)^{2^p - 1} \|x_0 - a\|.$$

Eléments de preuve de la remarque :

Soit $X \in GL_n(\mathbb{R})$. Comme $GL_n(\mathbb{R})$ est un ouvert de E , pour tout $H \in GL_n(\mathbb{R})$ suffisamment proche de $0_{M_n(\mathbb{R})}$, on a $X + H \in GL_n(\mathbb{R})$. Dans ces conditions et si $\|X^{-1}H\| < 1$,

$$\begin{aligned} (X + H)^{-1} &= (I_n + X^{-1}H)^{-1} X^{-1} \\ &= \left(\sum_{k=0}^{+\infty} (-1)^k (X^{-1}H)^k\right) X^{-1} \\ &= X^{-1} - X^{-1}HX^{-1} + o(\|H\|) \quad (\text{norme sous-multiplicative}) \end{aligned}$$

D'où $df(X).H = X^{-1}HX^{-1}$ et on a l'application inverse $df(X)^{-1}.H = XHX$. Ainsi,

$$\varphi(X) = X - df(X)^{-1}.f(X) = X - X(A - X^{-1})X = 2X - XAX = F(X).$$

On a donc ici le lien direct entre la méthode de Newton et l'algorithme "inverser sans inverser". □