

## Lemme de Morse:

**Référence :** François Rouvière, *Petit guide du calcul différentiel*.

**Notation 1.** On note  $S_n(\mathbb{R})$  l'ensemble des matrices symétriques réelles,  $A_n(\mathbb{R})$  l'ensemble des matrices antisymétriques réelles,  $GL_n(\mathbb{R})$  l'ensemble des matrices inversibles réelles.

**Lemme 2** (p.201). (**Réduction des formes quadratiques**) Soit  $A_0 \in S_n(\mathbb{R}) \cap GL_n(\mathbb{R})$ . Il existe un voisinage  $V$  de  $A_0$  dans  $S_n(\mathbb{R})$  et une application

$$\tilde{\psi} : \begin{array}{l} V \rightarrow GL_n(\mathbb{R}) \\ A \mapsto \tilde{\psi}(A) \end{array}$$

de classe  $C^1$  telle que pour tout  $A \in V$ ,

$$A = {}^t\tilde{\psi}(A)A_0\tilde{\psi}(A).$$

**Preuve :** On pose  $h : \begin{array}{l} M_n(\mathbb{R}) \rightarrow S_n(\mathbb{R}) \\ M \mapsto {}^tMA_0M \end{array}$ .

C'est une fonction polynomiale, donc de classe  $C^1$  sur  $M_n(\mathbb{R})$ . De plus, pour tout  $H \in M_n(\mathbb{R})$ , on a :

$$h(I_n + H) = {}^t(I_n + H)A_0(I_n + H) = h(I_n) + {}^tHA_0 + A_0H + o(\|H\|).$$

On a alors  $dh(I_n).H = {}^t(A_0H) + A_0H$  pour tout  $H \in M_n(\mathbb{R})$ . De plus, le noyau de l'application linéaire  $dh(I_n)$  est :

$$\ker dh(I_n) = \{H \in M_n(\mathbb{R}), {}^t(A_0H) = -A_0H\} = A_0^{-1}A_n(\mathbb{R}).$$

On pose  $F = \{H \in M_n(\mathbb{R}), A_0H \in S_n(\mathbb{R})\} = A_0^{-1}S_n(\mathbb{R})$ . Comme  $A_0$  est inversible, on a :

$$M_n(\mathbb{R}) = A_n(\mathbb{R}) \oplus S_n(\mathbb{R}) = A_0^{-1}A_n(\mathbb{R}) \oplus A_0^{-1}S_n(\mathbb{R}).$$

Donc  $F$  est un supplémentaire de  $\ker dh(I_n)$  dans  $M_n(\mathbb{R})$ . Considérons  $\psi : F \rightarrow S_n(\mathbb{R})$  la restriction de  $h$  à  $F$ . On a  $I_n \in F$  et :

$$\ker d\psi(I_n) = \ker dh(I_n) \cap F = \{0\}.$$

Ainsi  $d\psi(I_n)$  est injective, et surjective. En effet, comme  $A_0$  est inversible, pour  $A \in S_n(\mathbb{R})$  donnée, l'équation  $dh(I_n).H = A$  admet comme solution évidente  $\frac{1}{2}A_0^{-1}A \in F$ . Elle est donc bijective. D'après le théorème d'inversion locale, il existe un voisinage ouvert  $U$  de  $I_n$  dans  $F$  (que l'on peut supposer, quitte à le réduire, contenu dans l'ouvert des matrices inversibles) tel que  $\psi$  soit un  $C^1$ -difféomorphisme de  $U$  sur  $V = \psi(U)$ . Or,  $V$  est un voisinage de  $A_0 = \psi(I_n) = h(I_n)$  dans  $S_n(\mathbb{R})$ . Et pour tout  $A \in V$ , il existe une unique matrice inversible  $M = \psi^{-1}(A)$  telle que

$$A = {}^tMA_0M.$$

On pose alors  $\tilde{\psi} : \begin{matrix} V & \rightarrow & U \\ A & \mapsto & M = \psi^{-1}(A) \end{matrix}$  qui est de classe  $C^1$  sur  $V$  et vérifie la propriété annoncée. □

**Théorème 3** (p.354). Soient  $U$  un ouvert de  $\mathbb{R}^n$  tel que  $0 \in U$  et  $f : U \rightarrow \mathbb{R}^n$  une fonction de classe  $C^3$ . On suppose que :

- $0$  est un point critique de  $f$  (i.e.  $df(0) = 0$ );
- $d^2f(0)$  est non dégénérée, de signature  $(p, n - p)$ .

Alors, il existe  $\varphi : x \mapsto u = \varphi(x)$  un difféomorphisme entre deux voisinages de  $0$  dans  $\mathbb{R}^n$ , de classe  $C^1$ , tel que  $\varphi(0) = 0$  et

$$f(x) - f(0) = \varphi_1(x)^2 + \dots + \varphi_p(x)^2 - \varphi_{p+1}(x)^2 - \dots - \varphi_n(x)^2.$$

**Preuve :** En fixant une base  $B$ , on identifie les matrices symétriques avec les formes quadratiques, les matrices de  $M_n(\mathbb{R})$  avec les applications linéaires  $\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ . Ecrivons la formule de Taylor avec reste intégral appliquée à  $f$  au voisinage de  $0$  dans cette base. On a  $f(x) - f(0) = {}^t x Q(x) x$  où  $Q(x)$  est la matrice symétrique (Schwarz) dans la base  $B$  définie par :

$$Q(x) = \int_0^1 (1-t) d^2 f(tx) dt.$$

Comme  $f$  est de classe  $C^3$  sur  $U$ ,  $Q$  est de classe  $C^1$  sur  $U$  (théorème de dérivation sous le signe somme).

Comme  $Q(0) = \frac{1}{2} d^2 f(0)$  est inversible, le lemme précédent permet de fixer un voisinage  $U'$  de  $0$  dans  $\mathbb{R}^n$  et une fonction

$$M : \begin{matrix} U' & \rightarrow & GL_n(\mathbb{R}) \\ x & \mapsto & M(x) \end{matrix}$$

de classe  $C^1$  telle que pour tout  $x \in U'$ ,  $Q(x) = {}^t M(x) Q(0) M(x)$ . On a alors :

$$f(x) - f(0) = {}^t (M(x)x) Q(0) (M(x)x) = {}^t y Q(0) y \text{ où } y = M(x)x.$$

Comme  $Q(0) = \frac{1}{2} d^2 f(0)$  est de signature  $(p, n - p)$ , d'après le théorème d'inertie de Sylvester, il existe  $A \in GL_n(\mathbb{R})$  telle que :

$$Q(0) = {}^t A \Delta_{p,n-p} A \text{ où } \Delta_{p,n-p} = \begin{pmatrix} I_p & 0 \\ 0 & -I_{n-p} \end{pmatrix}.$$

Ainsi pour tout  $x \in U'$ , on a donc  $f(x) - f(0) = {}^t (AM(x)x) \Delta_{p,n-p} (AM(x)x)$ . Finalement, on pose :  $\varphi : \begin{matrix} U' & \rightarrow & \mathbb{R}^n \\ x & \mapsto & AM(x)x \end{matrix}$  qui est une application de classe  $C^1$ .

On a  $d\varphi(0).h = AM(0)h$  pour tout  $h \in U'$ . En effet,  $\varphi(0) = 0$  et pour tout  $h \in U'$  :

$$\begin{aligned} \varphi(h) &= AM(h)h \\ &= A(M(0) + dM(0)(h) + o(\|h\|))h \\ &= 0 + AM(0)h + o(\|h\|). \end{aligned}$$

Ainsi, la différentielle de  $\varphi$  en  $0$  étant inversible, le théorème d'inversion locale donne un voisinage de  $0$   $V$  tel que  $\varphi$  soit un  $C^1$ -difféomorphisme de  $V$  sur  $\varphi(V)$  (et  $0 = \varphi(0) \in \varphi(V)$ ) On a alors, pour tout  $x \in V$  :

$$f(x) - f(0) = \varphi_1(x)^2 + \dots + \varphi_p(x)^2 - \varphi_{p+1}(x)^2 - \dots - \varphi_n(x)^2.$$

□