

NOM : PASCAL

Prénom : Barbara

Jury :

Algèbre ← Entourez l'épreuve → Analyse

Sujet choisi : 204 - Connexité. Exemples et applications.

Autre sujet :

|                     |                            |   |  |  |
|---------------------|----------------------------|---|--|--|
| I) Espaces connexes | 1) Définitions, propriétés | <p>Déf: (E, T) un espace topologique est connexe si toutes les parties disjointes de E sont fermées si A et C sont deux parties disjointes de E telles que A ∩ C = ∅, alors A ∪ C est connexe.</p> <p>Prop: 1) si E est connexe alors E ∩ R est connexe.</p> <p>Exemple: si E est connexe alors E ∩ R est connexe.</p> <p>Prop: 2) si E est connexe et f : E → R est continue alors f(E) est connexe.</p> <p>Exemple: si E est connexe alors f(E) est connexe.</p> <p>Prop: 3) si E est connexe et f : E → R est continue alors f(E) est connexe.</p> <p>Exemple: si E est connexe alors f(E) est connexe.</p> <p>Prop: si E est connexe et f : E → R est continue alors f(E) est connexe.</p> <p>Exemple: si E est connexe alors f(E) est connexe.</p> | <p>Prop: si E est connexe et f : E → R est continue alors f(E) est connexe.</p> <p>Exemple: si E est connexe alors f(E) est connexe.</p> <p>Prop: si E est connexe et f : E → R est continue alors f(E) est connexe.</p> <p>Exemple: si E est connexe alors f(E) est connexe.</p> <p>Prop: si E est connexe et f : E → R est continue alors f(E) est connexe.</p> <p>Exemple: si E est connexe alors f(E) est connexe.</p> | <p>Prop: si E est connexe et f : E → R est continue alors f(E) est connexe.</p> <p>Exemple: si E est connexe alors f(E) est connexe.</p> <p>Prop: si E est connexe et f : E → R est continue alors f(E) est connexe.</p> <p>Exemple: si E est connexe alors f(E) est connexe.</p> <p>Prop: si E est connexe et f : E → R est continue alors f(E) est connexe.</p> <p>Exemple: si E est connexe alors f(E) est connexe.</p> |
|                     | 2) Propriétés              | <p>Prop: si E est connexe et R ⊂ E alors R est connexe.</p> <p>Exemple: si E est connexe alors E ∩ R est connexe.</p> <p>Prop: si E est connexe et R ⊂ E alors R est connexe.</p> <p>Exemple: si E est connexe alors E ∩ R est connexe.</p> <p>Prop: si E est connexe et R ⊂ E alors R est connexe.</p> <p>Exemple: si E est connexe alors E ∩ R est connexe.</p>   | <p>Prop: si E est connexe et R ⊂ E alors R est connexe.</p> <p>Exemple: si E est connexe alors E ∩ R est connexe.</p> <p>Prop: si E est connexe et R ⊂ E alors R est connexe.</p> <p>Exemple: si E est connexe alors E ∩ R est connexe.</p> <p>Prop: si E est connexe et R ⊂ E alors R est connexe.</p> <p>Exemple: si E est connexe alors E ∩ R est connexe.</p>  |  |

NOM : PASCAL

Prénom : Barbara

Jury :

Algèbre  $\leftrightarrow$  Entourez l'épreuve **Analyse**

Sujet choisi : 204 - Connexité. Exemples et applications.

Autre sujet :

DVA

|                                       |  |   |   |   |  |   |   |   |
|---------------------------------------|--|---|---|---|--|---|---|---|
| <p>II) Continuité et connexité</p>    | <p>Thm 17: <math>(E, \tau_E)</math> et <math>(F, \tau_F)</math> des espaces topologiques avec <math>E</math> connexe. Si <math>f</math> est une application continue de <math>E</math> dans <math>F</math>, alors <math>f(E)</math> est connexe.</p> | <p>Thm 18: (les valeurs intermédiaires) une fonction continue d'un intervalle de <math>\mathbb{R}</math> à <math>\mathbb{R}</math>, <math>f(I)</math> est un intervalle de <math>\mathbb{R}</math>.</p> | <p>Application 9: <math>f: [0, 1] \rightarrow [0, 1]</math> continue admet un point fixe.</p> | <p>Proposition 19: Un espace topologique <math>E</math> est connexe si et seulement si il n'existe pas deux applications continues de <math>E</math> dans l'espace discret <math>\{0, 1\}</math> telles que les constantes.</p> | <p>Application 21: Soit <math>U</math> un ouvert connexe de <math>E</math>. Si <math>I</math> est une décomposition continue de <math>U</math> alors toutes les parties de <math>I</math> sont ouvertes et connexes.</p> | <p>Prop 22: Si <math>E</math> est connexe et si <math>\tau_E</math> est la topologie discrète sur <math>E</math>, alors <math>E</math> est connexe.</p> | <p>Application 23: Les puissances de <math>\mathbb{R}</math> sont connexes.</p>   | <p>Prop 24: Si <math>E</math> est connexe et si <math>\tau_E</math> est la topologie discrète sur <math>E</math>, alors <math>E</math> est connexe.</p> |
| <p>III) Connexité et applications</p> | <p>Def 25: <math>E</math> est connexe par arcs si il existe un arc <math>y</math> de <math>x_1, y_1</math> à <math>x_2, y_2</math> tel que <math>y(0) = x_1</math> et <math>y(1) = y_2</math>.</p>   | <p>Def 26: <math>E</math> est connexe par chemins si il existe une suite de chemins se reliant sans discontinuité entre deux points quelconques de <math>E</math>.</p>                                  | <p>Prop 27: Si <math>E</math> est connexe par arcs alors <math>E</math> est connexe.</p>      | <p>Application 28: Démontrer que <math>\mathbb{Z}_2</math>, <math>R</math> et <math>\mathbb{Q}/\mathbb{Z}</math> sont connexes.</p>   | <p>Application 29: Trouver deux points fixes d'un homéomorphisme continu d'une sphère en dimension 3 qui ont une image continue et connexe.</p>  | <p>Application 30: Trouver deux points fixes d'un homéomorphisme continu d'un tore.</p>   | <p>Prop 31: Si <math>E</math> et <math>F</math> sont deux espaces topologiques et si <math>f: E \rightarrow F</math> est continue et si <math>E</math> est connexe alors <math>f(E)</math> est connexe.</p> | <p>Application 32: Trouver deux points fixes d'un homéomorphisme continu d'un tore.</p>   |
|                                       |  |   |   |   |  |   |   |   |

NOM : PASCAL

Prénom : Barbara

Jury :

Algèbre ← Entourez l'épreuve → Analyse

Sujet choisi : 204 - Connexité. Exemples et Applications.

Autre sujet :

|  |  |   |  |  |   |
|--|--|---|--|--|---|
| <p><u>Exemple 2:</u> L'adhérence de <math>\{(x_i, \sin \frac{1}{x_i})\}_{x_i \neq 0}</math> dans <math>\mathbb{R}^2</math> est <math>\mathbb{R}^2</math>. Norme univerte est connexe mais pas connexe partout. <u>III) Connexité dans les espaces métriques des espaces vectoriels normés.</u> Applications connexe et connexe avec application 3g : soit <math>U</math> un ouvert <math>(\mathbb{R} - \{0\})</math> connexe et différentiellement simple avec <math>f: U \rightarrow F</math> alors <math>f</math> est constante.</p> | <p><u>Prop 3:</u> <math>(E, d)</math> un espace métrique compact, l'adhérence à droite de <math>E</math>. On suppose que dim <math>d_{\text{eucl}}(u_0) = 0</math>. Alors l'ensemble des voeux d'adhérence de <math>(u_0)</math> dans <math>E</math> est connexe.</p> <p><u>Exemple 4:</u> <math>(\mathbb{R}^n, d_{\text{eucl}})</math> n'aile dans <math>\mathcal{A}</math> que si <math>d_{\text{eucl}}(u_0, u_1) \rightarrow 0</math> alors <math>(u_n)</math> est stationnaire (à part d'un certain rang).</p> | <p><u>Exemple 5:</u> <math>\mathcal{M}(n, \mathbb{R})</math> de Sardai pour le cardinal des voeux propres d'une matrice symétrique.</p> | <p><u>Exemple 6:</u> <math>\mathcal{M}(n, \mathbb{R})</math> est un groupe simple.</p> | <p><u>Exemple 7:</u> <math>\mathcal{M}(n, \mathbb{R})</math> est un groupe simple.</p> | <p><u>Déf 36:</u> <math>E</math> un <math>\mathbb{R}</math>-eu. Une signature de <math>E</math> joignant <math>a</math> à <math>b</math> est un ensemble de la forme <math>\cup [x_i, x_{i+1}]</math>, <math>x_0 = a</math>, <math>x_n = b</math>.</p> <p><u>Déf 37:</u> <math>E</math> est connexe par signature lorsque dans <math>\forall (a, b) \exists</math> signature existante unique</p> |
|--|--|---|--|--|---|

DN2

3/3

# GOINNORD, TOSEL - Calcul différentiel

DV1  
1/2

U ouvert

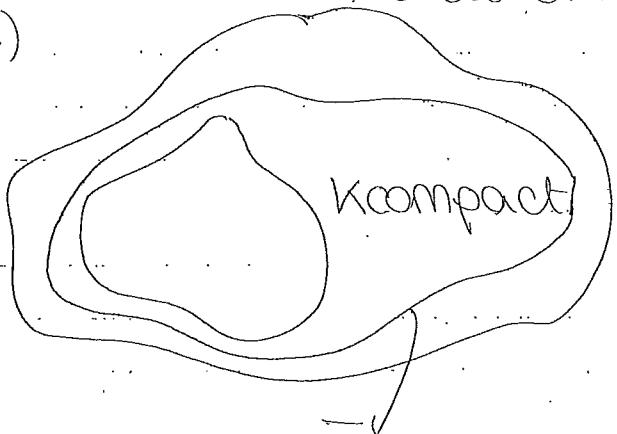
- Le lemme de Milnor (énoncé)

$$f: U \rightarrow \mathbb{R}^n, C^3$$

Pour  $t \in \mathbb{R}$ , on définit

$$U_t: U \rightarrow \mathbb{R}^n$$

$$x \mapsto x + t f(x)$$



Alors il existe  $r > 0$  tel que

$$\forall t / |t| < r,$$

$U_t$  est ouvert,  $K$  compact

$U_t$  est un  $C^3$  difféomorphisme de  $U$  sur  $U_t(U)$

On a alors  $\int_K \det(DU_t(x)) dx = \mu(U_t(K))$ ,

où  $\mu$  désigne la mesure de Lebesgue.

et  $\int_{\mathbb{R}} \int_K \det(DU_t(x)) dx dt$  est polynomiale.

$$\int_{\mathbb{R}}$$

- Cas  $C^3$ : montrons que si  $f$  est  $C^3$  de  $\mathbb{R}^n$  dans  $\mathbb{R}^n$  telle que  $\forall x \in \mathbb{R}^n, |f(x)| \leq 1$  alors  $f$  a un point fixe dans  $B^n$

Rque: Si  $f$  admet un point fixe  $x$ , alors  $x \in B^n$ .

Supposons que  $f$  n'admet pas de point fixe.

Pour  $x \in \mathbb{R}^n$  on considère la demi-droite

$\Delta_x = f(x) + \mathbb{R}_+^* (x - f(x))$ . Elle coupe  $S^{n-1}$  en un unique point  $r(x)$ .

$$\begin{aligned} \text{Résolvons } |f(x) + t(x-f(x))|^2 &= 1 \quad t > 0 \\ |f(x) + t(x-f(x))| &= |f(x) + t(x-f(x))|^2 \\ &= |f(x)|^2 - 2t \langle f(x) | f(x) - x \rangle + t^2 |x - f(x)|^2. \end{aligned}$$

$$\Rightarrow t(x) = \frac{\langle f(x) | f(x) - x \rangle + (\langle f(x) | f(x) - x \rangle^2 + |x - f(x)|^2)^{1/2} - |f(x)|}{|x - f(x)|^2}$$

ne s'annule pas par l'hypothèse.  $f$  est  $C^3$  sur  $\mathbb{R}^n$ . Par suite comme

$$r(x) = f(x) + t(x)(x - f(x)), r$$
 est  $C^1$

et par définition  $|r(x)| = 1$

De plus si  $x \in S^{n-1}$ , par définition  $t(x) = 1$   
donc  $r(x) = x$

$r$  est  $C^1$  sur  $\mathbb{R}^n$  et  $r|_{S^{n-1}} = Id|_{S^{n-1}}$

## lemme de non rétractation:

0V1  
2/2

Appliquons le lemme de Milnor à  $v(x) = r(x) - x$   
avec  $K = B^n$ ,  $U = \mathbb{R}^n$  et  $\Omega$  un ouvert  
contenant  $K$ ,  $\bar{\Omega}$  compact.

Fixons  $r \in \mathcal{C}^1$ ,  $\Omega$  tel que si  $|t| < r$ ,  $t$  sait un  
 $C^1$ -difféomorphisme  $\Omega \rightarrow v_t(\Omega)$ .

On a donc  $\int_{B^n} \det(dv_t(x)) dx = \mu(v_t(B^n))$ .

But  $v_t(B^n) = B^n$

Or  $v_t(x) = x + t(r(x) - x) = (1-t)x + tr(x)$   
si  $x \in S^{n-1}$ ,  $v_t(x) = x$  donc  $v_t(S^{n-1}) = S^{n-1}$

De plus, grâce à (\*) on a  $v_t(\bar{B}^n) \subset \bar{B}^n$

Or si  $|t| < r$ ,  $v_t : \Omega \rightarrow v_t(\Omega)$  est un  $C^1$ -difféo  
donc  $v_t(\bar{B}^n)$  est ouvert dans  $\bar{B}^n$  (thm.  
d'inversion locale).

De plus soit  $(x_k)_{k \geq 1}$  une suite de  $v_t(\bar{B}^n)$   
qui converge dans  $\bar{B}^n$  vers  $x$ .

$x_k = v_t(y_k)$ ,  $y_k \in \bar{B}^n$  donc  $\bar{B}^n$  compact  
 $\Rightarrow \exists \Omega \text{ tq } y_k \xrightarrow{k \rightarrow \infty} y \in \bar{B}^n$

Or si  $y \in S^{n-1}$  alors  $x = v_t(y) = y$   
car  $v_t|_{S^{n-1}} = \text{Id}|_{S^{n-1}}$

Or  $x \in \bar{B}^n$  donc impossible.

Mais  $\bar{B}^n$  étant connexe,  $v_t(\bar{B}^n) \neq \emptyset$  on a  
 $v_t(\bar{B}^n) = \bar{B}^n$ .

Donc  $\int_{B^n} \det(dv_t(x)) dx = \mu(B^n) \quad \forall t \in [0, r]$ .

polynomiale donc peut s'étendre à  
 $t \in \mathbb{R}$ .

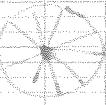
En  $t = 1$ :  $dv_1 = dr$  mais  $\forall x \in \mathbb{R}^n |r(x)|^2 = 1$   
donc  $\text{Im } df_x \subset \{r(x)\}^\perp$

Donc  $\forall x \in \mathbb{R}^n \det(dv_1(x)) = 0$  hyperplan car  $r(x) \neq$   
absurde car  $\mu(B^n) \neq 0$  contradiction.

## Léçon 264 : Connexité. Exemples et applications.



### Questions

- dev Z : est-ce qu'on pourrait pas montrer + simplement qu'il y a une seule voie pp?
  - ↳ oui parce que  $\mathbb{N}$  discret + donc suffisamment petit à partir d'un certain rang
- suite  $\mathcal{V}$  de connexes. Intervalle connexe ?
  - ↳ il faut en + un argument de compactité
  - c-ex: échelle > l'enlève un bouton à chaque étape)
- prop 15 (comp. connexes) ls fermés. Et ouverts ?
  - ↳ Non (ex: ex 16 : composante connexe de  $\mathbb{Q}$  = singleton)
  - dém :
    - ↳ fg connexe. On veut prf A  $\subset \mathbb{Q}$ ,  $q_1 \neq q_2 \in A \Rightarrow A$  connexe.
    - Q:  $q_1 < q_2$ .  $\exists r \in \text{int}(\mathbb{Q})$ ,  $q_1 < r < q_2$  (densité de  $\mathbb{Q}$ )
    - $O_1 = I - q_1, O_2 = I - r, \dots, A \subset O_1 \cup O_2$
- (thm 17) - est ce qu'il existe une fonc<sup>n</sup> non constante  $f: I \rightarrow \mathbb{R}$  int,  $f(I) = \text{int}$  ?
- (appl 23) - apre d'une appl  $C^1$  de  $E$  connexe du  $F$  connexe et connexe. Réciproque ? (apre de  $E$  conn  $\rightarrow F$  conn conn  $\Rightarrow$   $f \circ e = C^1$ ?)
- Prop 30. Que se passe t-il si  $F$  n'est pas séparé?
  - ↳ une appl localement constante non  $C^1$ ?
  - ↳ localement cst  $\Rightarrow C^1$ . Pas de plus de 1 strate.
- Quel autre prop ls d'appl 39? (sans utiliser le thm 38)
  - ↳  $f: U$  (ouvert connexe)  $\rightarrow \mathbb{R}^n$ ,  $f(x) = 0 \forall x \in U$
  - ls  $a, b \in U$ ,  $I = [a + (1-t)b, b] \subset U$ ,  $t \in [0, 1]$ .
  - $\forall x, y \in I$ ,  $|f(x) - f(y)| = 0$
- 
 $V = U I = B(x, 1/2)$  alors  $f|_V = \text{cte} = f(x)$   
 ie localement cst  $\Rightarrow$  cst.
- Prop 33. Exple qui cste pas? (ex cas  $\log n$ )

## II

### Commentaires

- Pas bon de parler de boîte grise  $\rightarrow$  se placer dans la boîte même
- Entrer les phénomènes trop vagués "L'entropie"
- Ecrire ce qui va être montré de la dernière ! Il n'a pas été fait !
- Les expos sont pas forcément bien placés

Corollaire 4 : br que de la def

Appli 11 : byl

Expos trop simples : imprécision que pas connue à ce qui précède. (exple des parties)

Exple 26 : rapport de la courbe et pas la courbe

- Rappel : pas vraiment de la connectivité  $\rightarrow$  tiré par les cheveux (cf preuve Laurent Durvasse)

De meilleurs expos possibles.

Déterminat° du log (1) (appli 21)

Autres appli. \* singularité de l'exp  $C \rightarrow C^*$

\* prolongement analytique

\* sous-variété

X si on enlève un pt au milieu

$\Rightarrow$  4 comp conn et plus

( $\hookrightarrow$  non homéomorph à une dt)

\* Un avot  $\in \mathbb{R}^2$  connexe. Il y a diff entre  $U_1 = U$

(= gpt) ayant frontières lisses. Il y a  $y \in U_1, j$  diff,  $f(y) = y$

Soit  $x \in U$ . On a  $y \in U$ ,  $j \in G$ ,  $f(y) = y$ .

On va montrer qu'il existe un voisinage

Conn :  $f(x) = y$ . On pose  $\varphi : x \mapsto f(x) + t(y - f(x))$

$y$  proche de  $y$



$$\varphi : U \rightarrow \bar{U}, y \mapsto y + t(y - f(x))$$

$\rightarrow$  EDO de 1<sup>er</sup> ordre envie  $x_0 \mapsto y$

Conn comp ouverte si localement connexe. Exple : rectangle

Gph connexe sans être complété par 0 gph conn (prop 8).

Il peut continuer. Il est gph connexe par arcs alors fermé  $\subset \mathbb{C}$

$\hookrightarrow$  fait aussi de l'ex à la réciproque du th.

Exercices

Exercices

-  $\mathbb{R}^2 \setminus \{a_1, a_2, \dots, a_n\}$  est-il connexe ?

→ envir car connexe par arr

entre 2 pt.

entre n pts si on suit un entre  $(n-1)$

Est-il dénombrable ?

→ il des chemins de  $x$  à  $y$  non dénombrables

