

## Leçon 208. Espaces vectoriels normés, applications linéaires continues. Exemples et applications

Devs :

- Théorème de Hahn-Banach analytique
- Représentation des fonctions lipschitziennes
- Théorème de Radon Nikodym

Références :

1. Gourdon, Analyse
2. Hirsch-Lacombe, Elements d'analyse fonctionnelle
3. Hauchecorne, Contres-exemples en mathématiques
4. Rudin, Analyse réelle et complexe
5. Rouvière, Petit guide du calcul différentiel
6. Objectif Agrégation

On se donne  $K$  un corps commutatif et  $E$  un  $K$ -espace vectoriel.

### 1 Espaces vectoriels normés

#### 1.1 Définitions et exemples

**Définition 1.** On appelle norme sur  $E$  une application  $\|\cdot\|: E \rightarrow \mathbb{R}_+$  vérifiant

- $\forall x \in E \quad \|\lambda x\| = |\lambda| \|x\|$ , (homogénéité)
- $\forall x \in E \quad \|x\| = 0 \iff x = 0$ , (séparation)
- $\forall x, y \in E \quad \|x + y\| \leq \|x\| + \|y\|$  (inégalité triangulaire).

Si  $E$  est muni d'une norme, on dit que  $(E, \|\cdot\|)$  est un espace vectoriel normé.

**Exemple 2.**

- L'application  $x \mapsto |x|$  est une norme sur  $\mathbb{R}$ , et  $z \mapsto |z|$  est une norme sur  $\mathbb{C}$ .
- L'application  $(x_1, \dots, x_n) \mapsto \left( \sum_{i=1}^n |x_i|^p \right)^{1/p}$  est une norme sur  $\mathbb{R}^n$ , pour  $p \in [1, +\infty[$ .

- L'application  $f \mapsto \int_X f^2 d\mu$  est une norme sur  $L^2(X, \mathcal{A}, \mu)$ .

**Définition 3.** On dit que deux normes  $\|\cdot\|_1$  et  $\|\cdot\|_2$  sur  $E$  sont équivalentes si

$$\exists a > 0 \quad \exists b > 0 \quad \forall x \in E \quad a \|x\|_1 \leq \|x\|_2 \leq b \|x\|_1.$$

**Exemple 4.** Soit  $E = C([0, 1], \mathbb{R})$ . Les applications  $\|\cdot\|_1: f \mapsto \int_0^1 |f(t)| dt$  et  $\|\cdot\|_\infty: f \mapsto \sup_{t \in [0, 1]} |f(x)|$  sont des normes sur  $E$ , qui ne sont pas équivalentes.

**Proposition 5.** Si  $(E, \|\cdot\|)$  est un espace vectoriel normé, l'application  $d: (x, y) \mapsto \|x - y\|$  est une distance sur  $E$ .

**Proposition 6.** L'application  $x \mapsto \|x\|$  est continue.

**Proposition 7.** Si  $F$  est un sous-espace vectoriel de  $(E, \|\cdot\|)$ , alors son adhérence  $\bar{F}$  est un sous-espace vectoriel de  $E$ .

#### 1.2 Applications linéaires continues

Dans cette partie,  $E$  et  $F$  désignent des  $K$ -espaces vectoriels normés.

**Théorème 8.** Soit  $f \in \mathcal{L}(E, F)$ . Les propositions suivantes sont équivalentes :

- $f$  est continue sur  $E$ ,
- $f$  est continue en 0,
- $f$  est bornée sur la boule unité fermée  $\overline{B(0, 1)}$  de  $E$ ,
- il existe  $M > 0$  tel que  $\|f(x)\| \leq M \|x\|$  pour tout  $x \in E$ ,
- $f$  est lipschitzienne,
- $f$  est uniformément continue sur  $E$ .

**Définition 9.** L'ensemble des applications linéaires continues de  $E$  dans  $F$  est noté  $\mathcal{L}_c(E, F)$ . C'est un espace vectoriel normé, muni de la norme d'opérateur  $\|\cdot\|$  définie par

$$\forall f \in \mathcal{L}_c(E, F) \quad \|f\| := \sup_{\|x\|=1} \|f(x)\| = \sup_{\|x\| \leq 1} \|f(x)\|.$$

**Proposition 10.** Soit  $E, F, G$  trois e.v.n,  $f \in \mathcal{L}_c(E, F)$  et  $g \in \mathcal{L}_c(F, G)$ . Alors  $g \circ f \in \mathcal{L}_c(E, G)$  et on a  $\|g \circ f\| \leq \|g\| \cdot \|f\|$  : la norme d'opérateur est une norme d'algèbre.

**Proposition 11.** Une forme linéaire est continue si et seulement si son noyau  $\text{Ker } f$  est un fermé de  $E$ .

**Définition 12.** Si  $E$  est un  $K$ -e.v.n.,  $\mathcal{L}_c(E, K)$  est un sous-espace vectoriel de  $E^*$ . On l'appelle dual topologique de  $E$ .

**Développement 1 :**

**Théorème 13.** Soit  $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  une application. Alors  $f$  est lipschitzienne si et seulement si il existe  $g \in L^\infty(\mathbb{R})$  telle que

$$\forall (x, y) \in \mathbb{R}^2 \quad f(y) - f(x) = \int_x^y g(t) dt.$$

### 1.3 Etude en dimension finie

**Théorème 14.** Dans un espace vectoriel normé de dimension finie, toutes les normes sont équivalentes.

**Corollaire 15.** Dans un espace vectoriel normé de dimension finie, toutes les applications linéaires sont continues.

**Corollaire 16.** Tout espace vectoriel normé de dimension finie est complet.

**Corollaire 17.** Les parties compactes d'un espace vectoriel normé de dimension finie sont les fermés bornés.

**Exemple 18.** La boule de centre la fonction nulle et de rayon 1 n'est pas compacte dans  $\mathcal{C}([0, 1], \mathbb{R})$  muni de la norme  $\|\cdot\|_\infty$ .

**Exemple 19.** L'application linéaire  $f: P \mapsto P'$  n'est pas continue sur  $\mathbb{R}[X]$  muni de la norme  $\|\sum_i a_i X^i\| = \sup_i |a_i|$ .

**Théorème 20.** (Riesz).

Un espace vectoriel normé est de dimension finie si et seulement si sa boule unité est compacte, si et seulement si il est localement compact.

### 1.4 Convexité dans un espace vectoriel normé

**Définition 21.** Soit  $A, B \in E$ . On appelle segment d'extrémités  $A$  et  $B$ , et on note  $[A, B]$  l'ensemble  $\{\lambda A + (1 - \lambda)B : \lambda \in [0, 1]\}$ . Un segment est fermé dans un espace vectoriel normé.

**Définition 22.** Soit  $C \subset E$ . On dit que  $C$  est convexe si pour tout  $(A, B) \in C^2$ , on a  $[A, B] \subset C$ .

**Exemple 23.** Un sous-espace vectoriel est convexe.

**Définition 24.**

Soit  $C$  un ouvert convexe de  $E$  contenant zéro. On définit la jauge de  $C$  comme l'application

$$j_C: \begin{cases} E & \rightarrow \mathbb{R}_+ \\ x & \mapsto \inf\{\lambda > 0 : x \in \lambda C\} \end{cases}.$$

**Lemme 25.** La jauge de  $C$  est bien définie sur  $E$ . Elle vérifie les propriétés suivantes, pour  $x$  et  $y$  des vecteurs de  $E$  :

1.  $C = \{x \in E : j_C(x) < 1\}$ ,
2.  $\forall \mu > 0 \quad j_C(\mu x) = \mu j_C(x)$ , ( $j_C$  est positivement homogène)
3.  $\exists M \geq 0, \forall x \in E \quad 0 \leq j_C(x) \leq M \|x\|$ ,
4.  $j_C(x + y) \leq j_C(x) + j_C(y)$ . ( $j_C$  est sous-additive)

**Développement 2 :**

**Théorème 26.** (Hahn-Banach, forme analytique)

Soit  $p: E \rightarrow \mathbb{R}$  positivement homogène et sous-additive. Soit  $G$  un sous-espace vectoriel de  $E$  et  $g$  une forme linéaire sur  $G$  telle que  $g \leq p$ .

Alors il existe une forme linéaire  $f$  sur  $E$  telle que  $f|_G = g$  et  $f \leq p$  sur  $E$ .

**Corollaire 27.** Soit  $C$  un convexe ouvert de  $E$  non vide et  $x_0 \in E \setminus C$ . Alors il existe un hyperplan affine  $H$  de  $E$  séparant  $\{x_0\}$  et  $C$ .

**Corollaire 28.** (Hahn-Banach, forme géométrique)

Soit  $A$  et  $B$  deux convexes de  $E$  disjoints et non vides. Si  $A$  est ouvert, il existe un hyperplan affine  $H$  qui sépare  $A$  et  $B$ .

## 2 Espaces de Banach

### 2.1 Définitions et propriétés

**Définition 29.** On dit qu'un espace vectoriel normé  $(E, \|\cdot\|)$  est un espace de Banach s'il est complet.

**Théorème 30.** Un espace vectoriel normé  $(E, \|\cdot\|)$  est un espace de Banach si et seulement si toute série absolument convergente d'éléments de  $E$  est convergente dans  $E$ .

**Théorème 31.** L'ensemble  $\mathcal{L}_c(E, F)$  muni de la norme d'opérateur est un espace de Banach.

**Proposition 32.** Soit  $E$  un espace de Banach, et  $u \in \mathcal{L}_c(E)$  tel que  $\|u\| < 1$ . Alors  $\text{Id} - u$  est inversible, d'inverse  $\sum_{n=0}^{+\infty} u^n \in \mathcal{L}_c(E)$ .

**Définition 33.** On note  $\text{GL}_c(E)$  l'ensemble des endomorphismes de  $E$  inversibles continus tels que  $u^{-1}$  est continu.

**Proposition 34.** L'espace  $\text{GL}_c(E)$  est un ouvert de  $\mathcal{L}_c(E)$ .

## 2.2 Espaces $L^p$

On se donne  $(X, \mathcal{A}, \mu)$  un espace mesuré.

**Définition 35.** Pour  $0 < p < \infty$  et  $f$  une fonction mesurable sur  $X$  à valeurs complexes, on définit :

$$\|f\|_p := \left( \int_X |f|^p d\mu \right)^{\frac{1}{p}}.$$

L'espace  $\mathcal{L}^p(\mu)$  est constitué des fonctions mesurables  $f: X \rightarrow \mathbb{C}$  telles que  $\|f\|_p < \infty$ .

Pour  $p = +\infty$  et  $f$  une fonction mesurable sur  $X$  à valeurs complexe, on définit :

$$\|f\|_\infty := \inf \{ a \in \mathbb{R}_+ : \mu(\{|f| > a\}) = 0 \}.$$

L'espace  $\mathcal{L}^\infty(\mu)$  est constitué des fonctions mesurables  $f: X \rightarrow \mathbb{C}$  telles que  $\|f\|_\infty < \infty$ .

**Remarque 36.** Si  $\mu$  est la mesure de comptage sur un espace dénombrable  $(X, \mathcal{P}(X))$ , on écrit souvent  $\ell^p$  à la place de  $\mathcal{L}^p$ .

**Proposition 37.** (Inégalité de Hölder)

Pour  $p \in [1, +\infty]$  et  $q \in [1, +\infty]$  tels que  $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$ ,  $f \in \mathcal{L}^p(\mu)$  et  $g \in \mathcal{L}^q(\mu)$ , on a :

$$\|fg\|_1 \leq \|f\|_p \|g\|_q.$$

**Corollaire 38.** (Inégalité de Minkowski)

Soit  $f, g \in \mathcal{L}^p(\mu)$  avec  $p \in [1, \infty]$ , on a  $\|f + g\|_p \leq \|f\|_p + \|g\|_p$ .

**Définition 39.** Soit  $p \in [1, \infty]$ . On définit l'espace  $L^p(\mu)$  comme le quotient de  $\mathcal{L}^p(\mu)$  par la relation d'équivalence  $f \sim g \iff \mu(\{f \neq g\}) = 0$ .

On appelle encore  $f$  la classe de  $f$  dans  $\mathcal{L}^p/\sim$ .

**Théorème 40.** Pour tout  $p \in [1, \infty]$ , l'espace  $(L^p, \|\cdot\|_p)$  est un espace vectoriel normé.

**Théorème 41.** (Riesz-Fischer). L'espace  $(L^p, \|\cdot\|_p)$  est un espace de Banach.

## 2.3 Théorème de Baire

**Théorème 42.** (Baire).

Soit  $(E, d)$  un espace métrique,  $(O_n)_{n \in \mathbb{N}}$  une suite d'ouverts denses dans  $E$ , l'ensemble  $\bigcap_{n \in \mathbb{N}} O_n$  est encore dense dans  $E$ .

**Corollaire 43.** Un espace vectoriel admettant une base dénombrable n'est pas complet.

**Corollaire 44.** Soit  $f: \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$  une application holomorphe telle que

$$\forall z \in \mathbb{C} \quad \exists n \in \mathbb{N} \quad f^{(n)}(z) = 0.$$

Alors  $f$  est une fonction polynomiale.

**Corollaire 45.** (Théorème de l'application ouverte).

Soit  $E$  et  $F$  deux espaces de Banach, et  $T: E \rightarrow F$  une application linéaire continue et surjective. Alors il existe  $M > 0$  tel que  $T(B_E(0, 1)) \supset B_F(0, M^{-1})$ , i.e :

$$\forall y \in F \quad \exists x \in E \quad \text{tq } y = T(x) \text{ et } \|x\| \leq M \cdot \|y\|.$$

**Théorème 46.** (Théorème de Banach-Steinhaus).

Soit  $E$  et  $F$  deux espaces vectoriels normés, avec  $E$  un espace de Banach. Soit  $(T_i)_{i \in I}$  des applications linéaires continues de  $\mathcal{L}_c(E, F)$ . On suppose que  $\forall x \in E \quad \sup_{i \in I} \|T_i(x)\| < \infty$ .

Alors  $\sup_{i \in I} \|T_i\| < \infty$ .

**Application 47.** Il existe des fonctions continues  $2\pi$ -périodiques qui diffèrent de leur série de Fourier.

## 3 Espaces de Hilbert

### 3.1 Généralités

**Définition 48.** On appelle espace pré-hilbertien un couple  $(E, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ , où  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  est un produit scalaire. On munit alors  $(E, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  de la norme  $\|\cdot\|$  définie par  $\|x\| := \langle x, x \rangle^{1/2}$

**Définition 49.** Deux éléments  $x$  et  $y$  d'un espace pré-hilbertien  $E$  sont dits orthogonaux si  $\langle x, y \rangle = 0$ . Dans ce cas, on note  $x \perp y$ .

L'orthogonal d'une partie  $A$  de  $E$  est, par définition, l'ensemble formé des éléments orthogonaux à tous les éléments de  $A$ . On la note  $A^\perp$ .

**Remarque 50.**  $A^\perp$  est un sous-espace vectoriel fermé de  $E$  en tant qu'intersection de sous-espaces vectoriels fermés. On a de plus  $(\overline{A})^\perp = A^\perp = \text{Vect}(A)^\perp$ , et  $A \subset B \implies B^\perp \subset A^\perp$ .

**Définition 51.** Un espace pré-hilbertien complet pour la norme définie par son produit scalaire est appelé espace de Hilbert.

Dorénavant, on se donne  $(H, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  un espace de Hilbert.

**Théorème 52.** (de projection sur un convexe fermé)

Soit  $\Gamma$  une partie fermée, convexe, non vide de  $H$ . Alors pour tout point  $x \in H$ , il existe un unique point  $y \in \Gamma$  tel que

$$\|x - y\| = \inf_{\gamma \in \Gamma} \|x - \gamma\| = d(x, \Gamma).$$

Ce point est appelé projection de  $x$  sur  $\Gamma$  et est noté  $p_\Gamma(x)$ . Il est caractérisé par la propriété suivante :

$$\begin{cases} p_\Gamma(x) \in \Gamma \\ \forall \gamma \in \Gamma \quad \Re \langle x - p_\Gamma(x), \gamma - p_\Gamma(x) \rangle \leq 0 \end{cases}.$$

**Application 53.** Soit  $F$  un sous-espace vectoriel de  $H$  (non nécessairement fermé). Pour  $x \in H$ , le projeté orthogonal  $p_F(x)$  de  $x$  sur  $F$  est caractérisé par :

$$\begin{cases} p_F(x) \in F \\ x - p_F(x) \in F^\perp \end{cases}$$

Par ailleurs, on a l'égalité :

$$H = \bar{F} \oplus (\bar{F})^\perp = \bar{F} \oplus F^\perp.$$

On en déduit un critère de densité pour un sous-espace vectoriel d'un espace de Hilbert :

$$F \text{ est dense dans } H \iff F^\perp = \{0\}.$$

### 3.2 Applications linéaires sur un espace de Hilbert

**Théorème 54.** (de représentation de Riesz).

Soit  $(H, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  un espace de Hilbert. Alors l'application  $\delta$  définie par

$$\mathcal{L}: \begin{cases} H \rightarrow H' \\ a \mapsto \mathcal{L}_a = (x \mapsto \langle x, a \rangle) \end{cases}$$

est une bijection antilinéaire isométrique.

**Remarque 55.** Soit  $u$  un endomorphisme continu de  $H$  et  $y \in H$ . La forme linéaire  $\langle u(\cdot), y \rangle$  est continue, donc d'après le théorème de représentation de RIESZ, il existe un unique  $z \in H$  vérifiant

$$\forall x \in H \quad \langle u(x), y \rangle = \langle x, z \rangle.$$

**Définition 56.** On appelle adjoint de l'endomorphisme continu  $u \in \mathcal{L}(H)$  l'unique endomorphisme continu  $u^*$  de  $\mathcal{L}(H)$  vérifiant

$$\forall (x, y) \in H^2 \quad \langle u(x), y \rangle = \langle x, u^*(x) \rangle.$$

#### Développement 3 :

**Théorème 57.** (Radon-Nikodym).

Soit  $(X, \mathcal{A})$  un espace mesurable et  $\mu, \nu$  deux mesures positives  $\sigma$ -finies sur  $(X, \mathcal{A})$ . Il y a équivalence entre :

1.  $\forall A \in \mathcal{A} \quad \mu(A) = 0 \implies \nu(A) = 0$  (on note  $\nu \ll \mu$ ).

2.  $\exists f: (X, \mathcal{A}) \rightarrow (\mathbb{R}_+, \mathcal{B}(\mathbb{R}_+))$  intégrable telle que  $\forall A \in \mathcal{A} \quad \nu(A) = \int_A f d\mu$ .

En outre, la fonction  $f$  est unique (à une égalité  $\mu$ -presque partout près).

On note  $f = \frac{d\nu}{d\mu}$  et on dit que  $f$  est la dérivée de Radon-Nikodym, ou la densité de  $\nu$  par rapport à  $\mu$ .

### 3.3 Bases hilbertiennes

**Définition 58.** On dit qu'une famille  $(e_i)_{i \in I}$  d'éléments de  $H$  est une base hilbertienne de  $H$  si elle est :

1. orthogonale :  $\forall (i, j) \in I^2, i \neq j \implies \langle e_i, e_j \rangle = 0$ ,
2. normée :  $\forall i \in I \quad \langle e_i, e_i \rangle = 1$ ,
3. totale :  $H = \overline{\text{Vect}(\{e_i : i \in I\})}$ .

**Théorème 59.**  $H$  admet une base hilbertienne dénombrable.

**Exemple 60.** Les suites  $\mathbf{1}_n$  de  $\ell^2(\mathbb{N})$  définies par  $\mathbf{1}_n(m) = \delta_{n,m}$  forment une base hilbertienne de  $\ell^2(\mathbb{N})$ .

**Théorème 61.** Soit  $(e_n)_{n \in \mathbb{N}}$  une famille orthonormée de  $H$ . Les propriétés suivantes sont équivalentes.

1. La famille orthonormée  $(e_n)_{n \in \mathbb{N}}$  est une base hilbertienne.

2. Pour tout  $x \in H$ ,  $x = \sum_{n=0}^{+\infty} \langle x, e_n \rangle \cdot e_n$ , i.e  $\left\| x - \sum_{n=0}^N \langle x, e_n \rangle e_n \right\| \xrightarrow{N \rightarrow +\infty} 0$ .

3. Pour tout  $x \in H$ ,  $\|x\|^2 = \sum_{n=0}^{+\infty} |\langle x, e_n \rangle|^2$  (égalité dite de PARSEVAL).

4. On a  $\{e_n : n \in \mathbb{N}\}^\perp = \{0\}$ .

De plus, l'application  $\mathcal{I}: \begin{cases} H \mapsto \ell^2(\mathbb{N}) \\ x \mapsto (\langle x, e_n \rangle)_{n \in \mathbb{N}} \end{cases}$  est une isométrie linéaire bijective.

**Remarque 62.** Quand l'espace  $H$  est de dimension infinie, ce développement n'est pas un développement selon une base algébrique.