

Cadme:  $K$  est un corps commutatif,  $E$  un  $K$ -ev. de dimension finie  $n \geq 1$ .  
 $u \in \mathcal{L}(E)$ ,  $u \neq 0$ .

I. Définitions, premières propriétés et exemples

Def. 1: Soit  $F$  un sev de  $E$ .  $F$  est dit stable par  $u$  si  $u(F) \subset F$ .  $u$  induit alors un endomorphisme de  $F$  noté  $u|_F$ .

Ex. 2:  $\text{Ker } u$  et  $\text{Im } u$  sont stables par  $u$ .

Prop. 3: Soient  $u, v \in \mathcal{L}(E)$  <sup>tel que  $uv = vu$</sup>  et  $F$  un sev de  $E$ . Si  $F$  est stable par  $u$ , alors  $F$  est stable par  $v$ .

Ex. 4: On note  $K[u] = \{P(u), P \in K[x]\}$ .  $K[u]$  est une sous-algèbre commutative de  $\mathcal{L}(E)$ , si  $F$  est stable par  $u$ , alors  $P(u)|_F = P(u)|_F \forall P \in K[x]$

Rq 5: Si  $E = F \oplus G$  et  $F$  est stable par  $u$ , alors il existe une base  $B$  de  $E$  telle que  $\text{Mat}_B u = \begin{pmatrix} A & B \\ 0 & C \end{pmatrix}$  (où  $A = \text{Mat}_B u|_F$ ).

Prop. 6: Si toute droite vectorielle de  $E$  est stable par  $u$ , alors  $u$  est une homothétie.

Appl. 7:  $Z(\text{Aut}(E)) = \{ \lambda \text{id}, \lambda \in K^* \}$

II. Lemme de décomposition des noyaux et polynôme caractéristique

1) Polynôme caractéristique, polynôme minimal

Notations 8: 1)  $\text{Ann}(u) = \{P \in K[x] / P(u) = 0\}$  est un idéal de  $K[x]$ . On note  $\mu_u$  l'unique polynôme unitaire de  $\text{deg} \geq 1$  (si  $u \neq 0$ ...) tel que

$\text{Ann}(u) = (\mu_u)$ .  $\mu_u$  est appelé polynôme minimal de  $u$ .

2) On note  $\chi_u$  le polynôme caractéristique de  $u$

3)  $\text{Sp}(u)$  est le spectre de  $u$ , et pour  $\lambda \in \text{Sp}(u)$ ,  $m_\lambda$  est sa multiplicité algébrique,  $E_\lambda^{m_\lambda} = \text{Ker}(u - \lambda \text{id})^{m_\lambda}$  et  $E_\lambda = \text{Ker}(u - \lambda \text{id})$ .

Th. 9:  $\mu_u \mid \chi_u \mid \mu_u^n$

Prop. 10: Si  $\lambda \in \text{Sp}(u)$ ,  $E_\lambda^{m_\lambda}$  et  $E_\lambda$  sont stables par  $u$ .

Th. 11: (Lemme de décomposition des noyaux)

Soient  $P, P_1, P_2 \in K[x]$  tels que  $P = P_1 P_2$  et  $P_1 \wedge P_2 = 1$ . On pose  $F = \text{Ker } P(u)$ ,  $F_1 = \text{Ker } P_1(u)$  et  $F_2 = \text{Ker } P_2(u)$ .

Alors:  $F = F_1 \oplus F_2$ .

De plus, le projecteur de  $F$  sur  $F_1$  (resp.  $F_2$ ) parallèlement à  $F_2$  (resp.  $F_1$ ) est un polynôme en  $u$ .

Lemme 12: Soit  $E = E_1 \oplus \dots \oplus E_n$  une décomposition de  $E$  en somme directe de sous-espaces stables par  $u$ .

Alors:  $\mu_u = \text{ppcm}(\mu_{u|_{E_1}}, \dots, \mu_{u|_{E_n}})$  et  $\chi_u = \chi_{u|_{E_1}} \times \dots \times \chi_{u|_{E_n}}$

Coro 13: Si  $\chi_u = P_1 \dots P_r$  (resp.  $\mu_u = P_1 \dots P_r$ ) où les  $P_i \in K[x]$  sont deux à deux premiers entre eux, alors pour tout  $1 \leq i \leq r$ , on a  $\chi_{u|_{\text{Ker } P_i(u)}} = P_i$  (resp.  $\mu_{u|_{\text{Ker } P_i(u)}} = P_i$ ).

En particulier  $\dim(\text{Ker } P_i(u)) = \text{deg } P_i$ .

Coro 14: Les sous-espaces propres (resp. caractéristiques) de  $u$  sont en somme directe.

2) Applications: réduction, théorème de Burnside

Th. 15: Sont équivalentes:

1)  $u$  est diagonalisable 2)  $E = \bigoplus_{\lambda \in \text{Sp}(u)} E_\lambda$

3)  $\chi_u$  est scindé et pour tout  $\lambda \in \text{Sp}(u)$ ,  $\dim E_\lambda = m_\lambda$

Coro 16: Si  $u$  admet  $n$  valeurs propres (rp) distinctes, alors  $u$  est diagonalisable.

Lemme 17: Soit  $\lambda \in \text{Sp}(u)$  et  $x$  un vecteur propre ( $\vec{v}$ ) de  $u$  associé à  $\lambda$ .

Alors pour tout  $P \in K[x]$ ,  $P(u)(x) = P(\lambda)x$ .

Th. 18: Sont équivalentes:

1)  $u$  est diagonalisable 2)  $u$  annule un polynôme scindé à racines simples

3)  $\mu_u = \prod_{\lambda \in \text{Sp}(u)} (x - \lambda)$

Rq 19: Si  $u$  est diagonalisable, les sous-espaces stables par  $u$  sont exactement les sommes directes de sev des sous-espaces propres.

~  
943

952

953

[Bor]

957

958

959

✓++

962

Th. (29):  $u \in \mathcal{L}(E)$  est trigonalisable ssi  $\chi_u$  est scindé.

Cono. (30): Soient  $u, v \in \mathcal{L}(E)$  deux endomorphismes qui commutent. Si  $u$  et  $v$  sont diagonalisables (resp. trigonalisables), alors ils sont diagonalisables (resp. trigonalisables) dans une même base.

Th. (31): (Dunford)

Si  $\chi_u$  est scindé, alors il existe  $\delta, \nu \in \mathcal{L}(E)$  tels que

- 1)  $u = \delta + \nu$
- 2)  $\delta$  et  $\nu$  commutent
- 3)  $\delta$  est diagonalisable et  $\nu$  est nilpotent

968

DVP

9

Appli. (32):  $K = \mathbb{R}$  ou  $\mathbb{C}$ . Soit  $A \in \text{cbn}(K)$ . Si  $\chi_A$  est scindé, alors:  $A$  est diagonalisable ssi  $\exp(A)$  est diagonalisable.

IRq (33): Il n'est pas nécessaire d'avoir une décomposition de Dunford pour calculer les puissances d'une matrice.

[FGW2]

Lemme (34): Soit  $A \in \text{cbn}(\mathbb{C})$ . Alors  $A$  est nilpotente ssi

$$\text{Tr}(A^k) = 0 \text{ pour tout } k \geq 1$$

Th. (35): (Burnside)

Tout sous-groupe d'exposant fini de  $\text{GL}_n(\mathbb{C})$  est fini

DVP

135

### III. Sous-espace stable admettant un supplémentaire stable

1) Cas euclidien

Cadre:  $(E, \langle, \rangle)$  est un espace euclidien. On suppose connue la notion d'adjoint, et on notera  $u^*$  l'adjoint de  $u$

Def. (36):  $u \in \mathcal{L}(E)$  est dit normal si  $u^*u = uu^*$ .

Ex. (37): Les endomorphismes autoadjoints ( $u^* = u$ ) et les isométries ( $u^*u = \text{id}$ ) sont normaux.

Prop. (38): Soit  $F$  un seu stable par  $u$ . Si  $u$  est normal (resp. autoadjoint, une isométrie) alors  $F$  et  $F^\perp$  sont stables par  $u$  et  $u^*$  et  $u|_F$  est normal (resp. autoadjoint, une isométrie).

[BW]

95

96

Th. (39): (Théorème spectral)

Soit  $u \in \mathcal{L}(E)$  un endomorphisme autoadjoint. Alors il existe une base orthonormée (bon) de  $E$  de vecteurs propres de  $u$ .   
 appli. Dér. Po, det. (A+PB)

Notations (30): 1)  $O(E) = \{u \in \mathcal{L}(E) / u^*u = \text{id}\}$  et  $SO(E) = \{u \in O(E) / \det u = 1\}$ .  
2) Si  $u$  est une symétrie (i.e.  $u^2 = \text{id}$ ), on notera  $E^+ = \text{Ker}(u - \text{id})$  et  $E^- = \text{Ker}(u + \text{id})$ .

Prop. (31): Soit  $u \in \mathcal{L}(E)$  une symétrie. Alors  $u \in O(E)$  ssi  $(E^+)^{\perp} = E^-$ .

Def. (32): Une symétrie orthogonale par rapport à un hyperplan est appelée une réflexion orthogonale. Si  $n \geq 2$ , une symétrie orthogonale par rapport à un seu de dimension 2 est appelée un renversement.

Th. (33): Soit  $u \in O(E)$  et  $\pi u = \pi \circ (u - \text{id})$ .

- 1)  $u$  est le produit de  $\pi$  réflexions orthogonales
- 2) si  $u$  est le produit de  $p$  réflexions orthogonales, alors  $p \geq \pi u$ .

Th. (34): Si  $n \geq 3$ , alors  $u \in SO(E)$  est produit d'au plus  $n$  renversements.

2) (Sous-) espace cyclique, réduction de Frobenius

Prop. (35): Soit  $x \in E$ .  $\text{Ann}(x) = \{P \in K[x] / P(u)(x) = 0\}$  est un idéal de  $K[x]$ . Si  $x \neq 0$ , l'unique polynôme unitaire  $\mu_x$  tel que  $\text{Ann}(x) = (\mu_x)$  est appelé polynôme minimal en  $x$ .

Def. (36): Soit  $x \in E$  et  $d = \deg \mu_x \geq 1$ . Le sous-espace stable engendré par  $x$  est  $E_x = \text{Vect}(x, u(x), \dots, u^{d-1}(x))$ .

IRq (37):  $E_x$  est stable par  $u$

Prop. (38): Il existe  $x \in E$  tel que  $\mu_x = \mu_u$

Def. (39):  $u$  est dit cyclique s'il existe  $x \in E$  tel que  $(x, u(x), \dots, u^{n-1}(x)) = B_x$  soit une base de  $E$ . Si  $u^n(x) + a_{n-1}u^{n-1}(x) + \dots + a_0x = 0$ , alors

$\text{Mat}_{B_x} u = \begin{pmatrix} 0 & & & & \\ & \ddots & & & \\ & & -a_0 & & \\ & & & \ddots & \\ & & & & -a_{n-1} \end{pmatrix}$ , et on l'appelle matrice compagnon du polynôme  $P = x^n + a_{n-1}x^{n-1} + \dots + a_0$ , notée  $C(P)$ .

Prop. (40): Soit  $M \in \text{cbn}(K)$  telle que  $M = C(P)$ ,  $P \in K[x]$ . Alors  $\chi_M = P$ .  
(NB:  $P = n$ ,  $P$  unitaire)

[Gai]

214

[Bou]

~

37

303

304

102

DVP

104

[Bou]

1014

1015

1015

1016

947

Prop (41): Sont équivalentes

- 1)  $u$  est cyclique 2)  $\exists B$  base de  $E$  telle que  $\text{Mat}_B u$  soit une matrice compagnon  
3)  $\exists x \in E \setminus \{0\} / E = E x$  4)  $\deg(\mu_u) = n$  5)  $\chi_u = \mu_u$

Req (42): Dès que  $n \geq 2$ , il existe des endomorphismes non cycliques (id).

Lemme (43): Soit  $x \in E$  tel que  $\mu_x = \mu_u$ . Alors  $E x$  admet un supplémentaire stable par  $u$ .

Th. (44): (Frobenius)

Soit  $u \in \mathcal{Y}(E)$ . Alors il existe  $n \geq 1$ ,  $F_1 \dots F_n$  des sev,  $\chi_1 \dots \chi_n \in \mathcal{K}[X]$  unitaires non constants tels que:

- 1)  $E = F_1 \oplus \dots \oplus F_n$   
2)  $\forall i \in \{1, \dots, n\}$ ,  $F_i$  est stable par  $u$ ,  $u|_{F_i}$  est cyclique et  $\chi_{u|_{F_i}} = \chi_i$   
3)  $\chi_1 | \chi_2 | \dots | \chi_n$

Cette décomposition est unique et est appelée décomposition de Frobenius de  $u$ .

De plus, il existe une base  $B$  de  $E$  telle que  $\text{Mat}_B u = \begin{pmatrix} c(\chi_1) & & \\ & \dots & \\ & & c(\chi_n) \end{pmatrix}$

#### IV. Représentations de groupes

Codac:  $(G, \cdot)$  est un groupe fini

Def. (45): Une représentation linéaire de  $G$  est un couple  $(\rho, V)$  où  $V$  est un  $\mathbb{C}$ -ev de dimension finie et  $\rho: G \rightarrow (\text{GL}(V), \cdot)$  un morphisme de groupes.  
 $s \mapsto \rho(s) = \rho(s)$

Def. (46): Soit  $\rho: G \rightarrow \text{GL}(V)$  une représentation et  $W$  un sev de  $V$ .  $W$  est dit stable par  $\rho$  si pour tout  $s \in G$ ,  $W$  est stable par  $\rho(s)$ . On notera alors  $\rho^W$  la restriction de  $\rho$  à  $W$ .

Def. (47): Soit  $\rho: G \rightarrow \text{GL}(V)$  une représentation et  $V_1 \dots V_h$  des sev de  $V$  stables par  $\rho$  tels que  $V = V_1 \oplus \dots \oplus V_h$ . On note  $\rho_i = \rho|_{V_i}$ . On dit alors que  $\rho$  est la somme directe des  $\rho_i$ , noté  $\rho = \rho_1 \oplus \dots \oplus \rho_h$

Ex. (48): Si  $\rho$  est la représentation constante de degré  $n \geq 1$  et  $\rho_1$  la représentation unité, alors  $\rho = \bigoplus_{i=1}^n \rho_1$ .

Th. (49): (Maschke)

Soit  $\rho: G \rightarrow \text{GL}(V)$  une représentation et  $W$  un sev de  $V$  stable par  $\rho$ . Alors  $W$  admet un supplémentaire stable par  $\rho$ .

Ex. (46'): Soit  $\rho$  la représentation régulière,  $\pi = \sum_{s \in G} e_s$  et  $W = \text{Vect}(\pi)$ . Alors  $W$  est stable par  $\rho$ .

### Références :

- [Per] Perin, Cours d'algèbre
- [Ber] Berhuy, Algèbre: le grand combat (2<sup>e</sup> éd.)
- [FAN2] Franinou, Cours X-ENS Algèbre 2
- [Gou] Goudeon, Algèbre (2<sup>e</sup> éd.)