

Projection sur un convexe fermé

Leçons concernées

- * **205** : Espaces complets. Exemples et applications.
- * **208** : Espaces vectoriels normés, applications linéaires continues. Exemples.
- * **213** : Espaces de Hilbert. Bases hilbertiennes. Exemples et applications.
- * **253** : Utilisation de la notion de convexité en analyse.

Référence

- * *Hirsch-Lacombe - Analyse fonctionnelle*

On démontre le fameux théorème de projection sur un convexe fermé :

Théorème. Soit H un espace de Hilbert et C un convexe fermé de H . Alors, pour tout $x \in H$, il existe une unique $P_C(x) \in C$ tel que $d(x, C) = \inf_{y \in C} \|x - y\| = \|x - P_C(x)\|$. C'est le projeté de x sur C .

De plus, il est caractérisé par la proposition : $\forall z \in C, \operatorname{Re}(\langle P_C(x) - x | P_C(x) - z \rangle) \leq 0$.

Démonstration. Commençons par prouver l'existence du projeté. Pour cela, soit (y_n) une suite minimisante de C pour cette borne inf (garantie par la caractérisation séquentielle de la borne inf) : $\lim_{n \rightarrow +\infty} \|x - y_n\| = d(x, C)$, distance que nous noterons d .

Montrons que cette suite est convergente dans C . Puisque nous sommes dans un Hilbert, on va montrer qu'elle est de Cauchy. On utilise l'identité du parallélogramme : $\|a - b\|^2 + \|a + b\|^2 = 2\|a\|^2 + 2\|b\|^2$ qu'on réécrit $\|\frac{a-b}{2}\|^2 + \|\frac{a+b}{2}\|^2 = \frac{1}{2}(\|a\|^2 + \|b\|^2)$. Pour p et q deux entiers, on a, en appliquant cette égalité avec $a = x - y_p$ et $b = x - y_q$:

$$\|x - \frac{y_p + y_q}{2}\|^2 + \|\frac{y_p - y_q}{2}\|^2 = \frac{1}{2}(\|x - y_p\|^2 + \|x - y_q\|^2) \xrightarrow{p, q \rightarrow +\infty} d^2$$

Or, $\frac{y_p + y_q}{2} \in C$ par convexité et donc, par définition de la borne inf, $\|x - \frac{y_p + y_q}{2}\|^2 \geq d^2$. Donc, $\lim_{p, q \rightarrow +\infty} \|\frac{y_p - y_q}{2}\|^2 \leq 0$ soit $\lim_{p, q \rightarrow +\infty} \|y_p - y_q\| = 0$. Donc, cette suite est de Cauchy, donc convergente vers un y qui est dans C , puisque ce dernier est fermé. On a ainsi $d(x, c) = \|x - y\|$ par passage à la limite.

Cherchons tout de suite une propriété caractérisant "un" projeté. On se donne $z \in C$ et $t \in [0; 1]$. Calculons :

$$\begin{aligned} d^2 &\geq \|x - (tz + (1-t)y)\|^2 = \|x - y + t(y - z)\|^2 = \|x - y\|^2 + 2t\operatorname{Re}(\langle x - y, y - z \rangle) + t^2\|y - z\|^2 \\ &\Rightarrow d^2 \geq d^2 + 2t\operatorname{Re}(\langle x - y, y - z \rangle) + t^2\|y - z\|^2 \end{aligned}$$

Donc, en divisant par $t > 0$ et en faisant tendre t vers 0, on obtient la propriété recherchée :
 $Re(\langle y - x, y - z \rangle) \leq 0$.

Réciproquement, montrons que si y vérifie cette propriété, alors $d = \|x - y\|$. On prends alors $z \in C$ et alors :

$$\|x - z\|^2 = \|x - y + y - z\|^2 = \|x - y\|^2 - 2Re(\langle y - x, y - z \rangle) + \|y - z\|^2 \geq \|x - y\|^2$$

z étant quelconque dans C , nous avons bien que y réalise la plus courte distance entre x et C . Ainsi, cette propriété permet de caractériser "un" projeté. Supposons que $z \in C$ soit un autre projeté. On a alors, d'après cette propriété appliquée à y et à z :

$$\begin{cases} Re(\langle y - x, y - z \rangle) & \leq 0 \\ Re(\langle z - x, z - y \rangle) & \leq 0 \end{cases}$$

En additionnant ces deux inégalités, on trouve alors $Re(\langle y - z, y - z \rangle) \leq 0$ soit $\|y - z\|^2 = 0$ et donc $y = z$. L'existence et l'unicité est alors démontré, et on note $P_C(x) = y$. □

Voyons un cas particulier intéressant. Ce cas particulier, il s'agit de celui où $C = F$ est un sous-espace vectoriel fermé de H . Les hypothèses sont vérifiées, bien-sûr, puisque F est convexe, et fermé par hypothèse. Donc tout x dans H admet un unique projeté $P_C(x) \in F$, caractérisé par : $\forall z \in F, Re(\langle P_C(x) - x, P_C(x) - z \rangle) \leq 0$.

Mais, en faisant le changement de variable $z \mapsto P_C(x) - z$ (on est dans un espace vectoriel), ceci devient $\forall z \in F, Re(\langle P_C(x) - x, z \rangle) \leq 0$.

Avec $z \mapsto -z$, on a l'inégalité inverse et donc $\forall z \in F, Re(\langle P_C(x) - x, z \rangle) = 0$.

Si on est dans un espace de Hilbert réel, on peut déjà s'arrêter là. Sinon, si on est dans le cas complexe, on fait le changement de variable $z \mapsto iz$ qui permet alors de transformer la partie réelle en partie imaginaire. On obtient alors $Im(\langle P_C(x) - x, z \rangle) = 0$ pour tout z dans F , et donc $\langle P_C(x) - x, z \rangle = 0$ pour tout z dans F .

Ainsi, $P_C(x)$ est caractérisé par : $P_C(x) - x \in F^\perp$. Cette propriété est fondamentale, car l'écriture $x = P_C(x) + x - P_C(x)$ permet d'en conclure que $H = F \oplus F^\perp$, et le projeté de $x \in H$ sur F parallèlement à F^\perp est $P_C(x)$.

Une application fondamentale est le théorème de représentation de Riesz :

Application : Soit f une forme linéaire continue sur H . Alors il existe un unique $a \in H$ tel que $f = \langle a, \cdot \rangle$ (si on met la linéaire du produit scalaire à droite).

Démonstration. Si f est nulle, c'est trivial ($a = 0$ convient, et c'est le seul, en regardant l'image de $x = a$). Supposons f non nul. Alors $Ker(f)$ est un hyperplan fermé de H . En appliquant le théorème de projection, on écrit alors $H = Ker(f) \oplus Vect(a)$ où a est un certain vecteur de H tel que $\|a\| = f(a) = 1$ (quitte à diviser par $f(a)$ ou $\|a\|$ si besoin). Alors, si on écrit $x = y + \lambda a$ avec $y \in Ker(f)$ et λ un scalaire, on obtient $f(x) = \lambda = \langle x, a \rangle$ d'où l'existence. L'unicité provient du fait que si $f(x) = \langle x, b \rangle$ avec b un certain élément de H , alors $a - b \in H^\perp = \{0\}$ soit $a = b$. □

Ceci achève alors ce développement.

Remarques :

- La caractérisation avec la partie réelle peut s'illustrer dans le cas réel. On dessine pour cela un convexe dans le plan, et on interprète l'inégalité avec le produit scalaire géométriquement.

-
- Le théorème de projection sur un convexe fermé donne un isomorphisme entre H et son dual H^* qui a le bon goût d'être canonique.
 - Dans le cas où F est de dimension fini, une façon pratique de calculer le projeté sur F est d'utiliser la caractérisation suivante de $P_C(x)$:

$$\begin{cases} P_C(x) \in F \\ (P_C(x) - x) \perp F \end{cases}$$

Si F est de dimension n , ceci donne alors un système de n équations à n inconnues.