

Espaces vectoriels normés. Applications linéaires continues. Exemples.

Cadre: $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C} et E est un \mathbb{K} -ev.

I. Définitions et exemples

Def 1: Une norme sur E est une application $\|\cdot\|: E \rightarrow \mathbb{R}_+$

- telles que (i) $\|x\| = 0 \Leftrightarrow x = 0$
- (ii) $\forall \lambda \in \mathbb{K}, \|\lambda x\| = |\lambda| \|x\|$
- (iii) $\forall (x, y) \in E, \|x + y\| \leq \|x\| + \|y\|$.

Dans ce cas, E est un espace vectoriel normé (e.v.n)

Ex 2: $x \mapsto |x|$ sur \mathbb{K} .

- dans \mathbb{R}^n : $\|x\|_1 = \sum |x_i|$, $\|x\|_2 = (\sum |x_i|^2)^{1/2}$, $\|x\|_p = (\sum |x_i|^p)^{1/p}$
- si X ensemble, $B(x, \epsilon)$ l'ensemble des applications bornées de X dans E e.v.n muni de $\|f\|_\infty = \sup_{x \in X} \|f(x)\|$

Rq 3 d: $E \times E \rightarrow \mathbb{R}_+$ est une distance sur E .
 $(x, y) \mapsto \|x - y\|$

Def 4: Deux normes $\|\cdot\|_1$ et $\|\cdot\|_2$ sur E sont équivalentes si: $\exists a, b > 0, \forall x \in E, a\|x\|_1 \leq \|x\|_2 \leq b\|x\|_1$
elle définit alors la même topologie sur E .

Ex 5: sur \mathbb{K}^n , $\|x\|_\infty = \sup |x_i| \leq \|x\|_p \leq n^{1/p} \|x\|_\infty$
pour $p \geq 1$.

II. Applications linéaires continues

$(E, \|\cdot\|_E)$ et $(F, \|\cdot\|_F)$ sont des \mathbb{K} -ev.n.

Thm 6: soit $f \in \mathcal{L}(E, F)$ ensemble des application linéaire de E dans F . on a équivalence entre:

- (i) f est continue sur E
- (ii) f est continue en 0
- (iii) f est bornée sur $B(0, 1) \subset E$
- (iv) f est bornée sur $S(0, 1) \subset E$
- (v) $\exists M > 0$ tel que $\|f(x)\|_F \leq M \|x\|_E, \forall x \in E$
- (vi) f est lipschitzienne sur E .

Def-prop 7: on note $\mathcal{L}_c(E, F)$ l'ensemble des applications linéaires continues de E dans F , qu'on munit de la norme $\|f\| = \sup_{\|x\|=1} \|f(x)\| = \sup_{\|x\| \leq 1} \|f(x)\|$.
 $\mathcal{L}_c(E, F)$ est donc un e.v.n

prop 8: E, F, G ev.n, $f \in \mathcal{L}_c(E, F)$ $g \in \mathcal{L}_c(F, G)$ alors $g \circ f \in \mathcal{L}_c(E, G)$ et $\|g \circ f\| \leq \|g\| \|f\|$.

III. Cas de la dimension finie

prop 9: si $a < b \in \mathbb{R}$, le segment $[a, b]$ est compact dans \mathbb{R} , et les parties compactes de $(\mathbb{K}^n, \|\cdot\|_\infty)$ sont les fermés bornés.

Thm 10: Dans un e.v.n de dimension finie, toutes les normes sont équivalentes.

C-Ex 11: dans $E = \mathcal{C}^0([0, 1], \mathbb{R})$, $\|f\|_\infty = \sup_{t \in [0, 1]} |f(t)|$ et $\|f\|_1 = \int_0^1 |f(t)| dt$ ne sont pas équivalentes (considérer $f_n(t) = (n - n^t) \mathbb{1}_{[0, \frac{1}{n}]}$)

cor 11 (i) toute application linéaire d'un e.v.n de dim finie E dans un e.v.n F est continue
(ii) tout e.v.n de dim finie est complet
(iii) les parties compactes d'un e.v.n de dim finie sont les fermés bornés.

C-Ex 12: $E = (\mathcal{C}^0([0, 1], \mathbb{R}), \|\cdot\|_1)$ et $u: E \rightarrow \mathbb{R}$ est une forme linéaire sur E , mais $u = \int_0^1 f(t) dt$ (pas comme en 11)
vérifie $u(p_n) = 1$ et $\|p_n\|_1 = \frac{1}{n}$, d'où $(p_n)_n \rightarrow 0$ dans E mais $(u(p_n))_n \not\rightarrow u(0) = 0$

(CP) p 51 (CG) p 50 (HA) p 321 (G) p 50 (HA) p 321

(ii) E n'est pas complet.

(iii) Dans $\mathbb{R}(X)$, muni de $\|P\| = \max_{0 \leq k \leq \deg(P)} |a_k|$. $B = \{P \in E, \|P\| \leq 1\}$

qui est fermé, borné dans $\mathbb{R}(X)$, mais pas compact.

Thm (13) (Riesz) E est de dimension finie SSI $B_E(0,1)$ compact

(6) p. 56

IV. Cas particuliers des matrices $n \in \mathbb{N}^*$.

Def (14): Soit $\|\cdot\|$ une norme sur $M_n(K)$, c'est une norme matricielle si $\forall A, B \in M_n(K), \|AB\| \leq \|A\| \|B\|$

Ex (15): $\|A\|_F = \left(\sum_{i,j} |a_{i,j}|^2\right)^{1/2}$

$\|A\| = \max_{i,j} |a_{i,j}|$ n'est pas matricielle.

Def (16): soit $\|\cdot\|$ une norme sur K^n , la norme subordonnée associée est matricielle.

prop (17): $\|A\|_1$ subordonnée à $\|\cdot\|_1$ sur K^n vérifie $\|A\|_1 = \max_{i=1, \dots, n} \sum_{j=1}^n |a_{i,j}|$

$\|A\|_\infty$ subordonnée à $\|\cdot\|_\infty$ sur K^n vérifie $\|A\|_\infty = \max_{j=1, \dots, n} \sum_{i=1}^n |a_{i,j}|$

$\|A\|_2 = \rho(AA^*)^{1/2}$ où $A^* = {}^t \bar{A}$ et $\rho(A) = \max_{\lambda \in \text{sp}(A)} |\lambda|$

prop (18): Soit $\|\cdot\|$ norme matricielle sur $M_n(\mathbb{C})$, alors $\rho(A) \leq \|A\|$

$\forall A \in M_n(\mathbb{C}), \forall \epsilon > 0, \exists \|\cdot\|$ subordonnée tq $\|A\| \leq \rho(A) + \epsilon$

prop (19): $A \in M_n(\mathbb{C})$, on a équivalence entre:

(i) $\lim_{i \rightarrow \infty} A^i = 0$

(iii) $\rho(A) < 1$

(ii) $\lim_{i \rightarrow \infty} A^i x = 0 \forall x \in E^n$

(iv) $\exists \|\cdot\|$ matricielle tq $\|A\| < 1$

Def (20): soit $A \in GL_n(\mathbb{C})$, le but est de résoudre le système $Ax = b$ de manière approchée. On appelle décomposition régulière de A un couple (Π, N) avec $\Pi \in GL_n(\mathbb{C})$ (facile à inverser dans la pratique) tel que $A = \Pi N$.

Une méthode itérative associée est définie par:

(1) p. 52

(1) p. 55

$\begin{cases} x_0 \in \mathbb{R}^n & * & \text{En particulier si } x_k \rightarrow x \\ \Pi x_{k+1} = N x_k + b & \forall k \geq 1 & \text{on a } Ax = b \end{cases}$

on dit que la méthode converge si $\forall x_0 \in \mathbb{R}^n, x_k \rightarrow x$.

Thm (21) La méthode itérative * converge SSI

$\rho(\Pi^{-1}N) < 1$

application (22): si A est symétrique def positive de décomposition régulière $A = \Pi N$ et si $\Pi^{-1} + N$ est définie positive, alors la méthode * converge.

Ex (23): (Jacobi): on prend $\Pi = D = \text{diag}(a_{11}, \dots, a_{nn})$

$N = D - A$. On suppose $D \in GL_n(\mathbb{C})$.

si $A \in S_n^+(\mathbb{R})$, la méthode converge lorsque $2D - A$ et A sont def positives.

Ex (24): (Gauss-Seidel) on prend $\Pi = D - E - F$:

$A = \begin{pmatrix} | & & \\ -E & D & -F \\ | & & \end{pmatrix}, \Pi = D - E, N = F$.

si $A \in S_n^+(\mathbb{R})$, alors $\Pi + N = D \in S_n^+(\mathbb{R})$, la méthode converge.

V. Espaces de Banach.

Def (25): Un espace de Banach est un e.v.n complet

Ex (26): un e.v.n de dim finie est complet

• si F est un Banach, $\mathcal{L}_c(E, F)$ est un Banach

• $(\mathcal{C}^0([0,1]), \|\cdot\|_\infty)$ est un Banach

(1) p. 53

(1) p. 59

BRANE

Thm 27: soit E un ev.n. Alors E est un Banach sst toute série absolument convergente est convergente.

pp 28 (Riesz-Fischer): \mathbb{L}^p est complet pour $1 \leq p < +\infty$

Rq 29: sur \mathbb{L}^2 , $\|\cdot\|_2$ provient d'un produit scalaire:

$$\langle f, g \rangle = \int_X f \bar{g} d\mu$$

VI. Espaces de Hilbert $H = \text{Hilbert}$

Def 30: Un espace vectoriel E sur \mathbb{K} est dit préhilbertien s'il est muni d'un produit scalaire $\langle \cdot, \cdot \rangle$. On a alors $\forall x, y \in E$
 $|\langle x, y \rangle| \leq \|x\| \|y\|$ ou $\|x\| = \sqrt{\langle x, x \rangle}$ est une norme sur E .
 E est un espace de Hilbert s'il est complet pour cette norme

Ex 31 $L^2(X, A, \mu)$ est un Hilbert

• $\ell^2(\mathbb{N}) = \{ (x_i)_{i \in \mathbb{N}} \in \mathbb{C}^{\mathbb{N}}, \sum_{i \in \mathbb{N}} |x_i|^2 < +\infty \}$ aussi.

Thm 32: Soit \mathcal{C} un convexe fermé de H espace de Hilbert

Alors $\forall x \in E, \exists ! y \in \mathcal{C}$ tel que $\|x - y\| = d(x, \mathcal{C})$.

on note $y = p_{\mathcal{C}}(x)$. fermé + caract.

si \mathcal{C} est un s.e.v. de H , alors $x \mapsto p_{\mathcal{C}}(x)$ est une application linéaire continue, de norme 1.

pp 33 (Riesz) soit $\phi \in \mathcal{L}(H, \mathbb{K})$, $\exists ! x \in H$ tq

$$\phi(y) = \langle x, y \rangle \quad \forall y \in H \quad \text{et} \quad \|\phi\| = \|x\|_H.$$

en plus: - point fixe de Banach
 - prolongement
 - bases hilbertiennes.

- Espace de Sobolev voir 2/13

References :

CA): Allaire - Kaber (Alg PIR num) (IV)

EG): Gourdon (Analyse) (I, II, III)

HS): Hirsch - Lacombe (VI)

CHAJ): Hanchecorne (contre ex)