

Dev. ① - Isométries et déplacements du tétraèdre et du cube

- Leçons 104 Groupes finis
105 Groupe symétrique
183 Utilisation des groupes en géométrie

Rappel: Une isométrie affine préserve les distances et les barycentres. Elle se décompose en un produit de réflexions et de rotations (non unique); la parité du nombre de réflexions est fixe (invariant: le dét. de la partie linéaire), si il est pair on dit que c'est un déplacement.

Thm: Dans un esp. affine réel de dim. 3, le groupe des isométries préservant un tétraèdre régulier est isomorphe à S_4 ; le groupe des déplacements est isomorphe à A_4 .
Le groupe des isométries préservant un cube est isomorphe à $S_4 \times \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$.

$T = ABCD$ un tétraèdre régulier. $IS(T)$ les isométries qui le préservent.

1. Pourquoi c'est un groupe?

C'est un sous-groupe des isométries affines du plan:

- stabilité par composition
- stabilité par inversion.

2. $IS(T) \cong S_4$.

Une isom. préserve T ssi elle préserve $\{A, B, C, D\}$:
d'où un morph. $\phi: IS(T) \rightarrow S_{\{A, B, C, D\}} \cong S_4$.
} \Rightarrow préserve les (plus gdes) dist.
} \Leftarrow préserve les barycentres

Nlq. c'est un isom.:

* injectivité. $f \in IS(T)$, $\phi(f) = id$, donc $f(A) = A$, $f(B) = B$, etc.
 f préserve les barycentres, donc f préserve tout point, donc $f = id$.

* surjectivité. Mq $\phi(IS(T))$ contient les transpositions, qui engendrent S_4 .

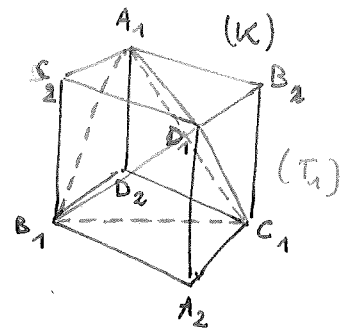
la symétrie par rapport au plan médiateur de (AB) :

- est une isométrie

- envoie $A \rightarrow B$, $B \rightarrow A$, $C \rightarrow C$, $D \rightarrow D$ donc elle préserve T et $\phi(\text{cette symétrie}) = (A B)$.

K un cube.

3. $Is(K) \cong G_4 \times \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$.



Remarquons que K contient deux tétraèdres réguliers $T_1 = A_1 B_1 C_1 D_1$ et $T_2 = A_2 B_2 C_2 D_2$

$f \in Is(K) \Rightarrow \begin{cases} (i) f(T_1) = T_2, f(T_2) = T_1 \\ (ii) f(T_1) = T_1, f(T_2) = T_2 \end{cases}$

En notant O le centre du cube, s_0 la symétrie par rapport à O ($s_0 \in Is(K)$), posons

$$\psi : Is(K) \rightarrow G_4 \times \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$$

$$f \mapsto \begin{cases} (\phi(f), 0) & \text{si } f \text{ vérifie (i)} \\ (\phi(f \circ s_0), 1) & \text{si } \phi \text{ est comme déf. précédemment sur } T_1. \end{cases}$$

Remarquons que s_0 commute avec tout $f \in Is(K)$: en vectorialisant en O , $s_0 = -id$, qui commute avec tout le monde puisque les éléments de f deviennent des isom. linéaires.

* ψ est un morph. de groupes. $f, g \in Is(K)$.

f est (i), g est (ii) : $f \circ g$ est (ii), et $\psi(f \circ g) = (\phi(f \circ g \circ s_0), 1) = (\phi(f) \phi(g \circ s_0), 0+1) = \psi(f) \psi(g)$

idem pour les autres cas possibles.

* ψ est surjectif. f est entièrement déterminé par ses valeurs sur T_1 (qui constitue un repère de l'espace affine), qui sont données par $\psi(f)$ et inversement.

4. Les déplacements

Si l'on fixe $s \in Is^-(T)$, alors la composition par s donne un isom.

$Is^+(T) \cong Is^-(T)$ donc $Is^+(T)$ est d'indice 2, de même $Is^+(K)$ est d'indice 2.

* le seul sous-groupe d'indice 2 de G_4 est H_4 donc $Is^+(T) \cong H_4$.

* la rotation d'angle π autour de la droite passant par les milieux de $[A_1 B_2]$ et

- $[A_2 B_1]$ envoie $[A_1, A_2]$ sur $[B_1, B_2]$,
- $[B_1, B_2]$ sur $[A_1, A_2]$,
- $[C_1, C_2]$ sur $[C_1, C_2]$,
- $[D_1, D_2]$ sur $[D_1, D_2]$ donc "simule" $(A B)$,

on peut à nouveau construire G_4 dans $Isom^+(K)$,

donc $Is^+(K)$ est d'indice 2 dans $G_4 \times \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$ et contient G_4 , ie $Is^+(K) \cong G_4$.